


## Список изменений версии 2.6.9:

1. Добавлены настройки для работы с тахографом по интерфейсу RS-485 [Штрих-ТахоRUS]. Тахограф поддерживается на FORT-114M/EM и FORT-114-PLUS [v1.7Ob45+].
2. Добавлена возможность включения разбора и передачи кодов ошибок DM1 по интерфейсу CAN. Опция доступна на FORT-114M/EM и FORT-114-PLUS [v1.7Ob45+].
3. На вкладке «Состояние» добавлено отображение принятых от тахографа данных.

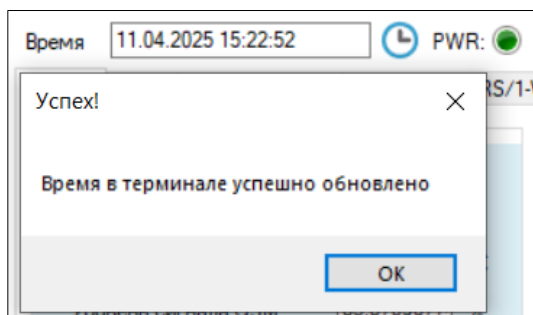
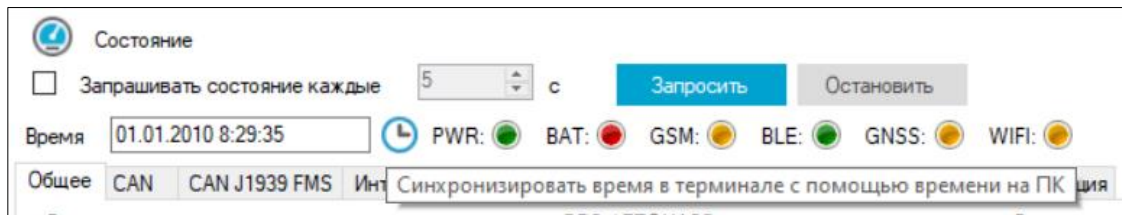
Общее	CAN	CAN J1939 FMS	CAN DM1	Тахограф	Интерфейсы RS/1-Wire	Bluetooth-датчики	Стиль вожд
<b>Состояние</b>							
 Тахограф подключен							
Режим тахографа		<input type="text"/>					
Флаги состояния		<input type="text"/>					
Скорость ТС		<input type="text" value="0"/>		км/ч			
Одометр		<input type="text" value="12229,3"/>		км			
<b>Карты</b>							
<b>Водитель 1:</b>							
Номер карты		<input type="text"/>					
Вид деятельности водителя		<input type="text"/>					
Тип карты водителя		<input type="text"/>					
<b>Водитель 2:</b>							
Номер карты		<input type="text" value="128577602"/>					
Вид деятельности водителя		<input type="text" value="2"/>					
Тип карты водителя		<input type="text"/>					

4. На вкладке «Состояние» добавлено отображение принятых от терминала ошибок DM1.

Общее			CAN	CAN J1939 FMS	CAN DM1	Тахограф	Интерфейсы
№	SPN	FMI					
1	2898	4					
2	520208	5					
3	1675	4					

## Список изменений версии 2.6.8:

1. Добавлена возможность настройки CAN-фильтров на терминалах FORT-112EG-MT.
2. Добавлена возможность выбора протокола передачи FORT Extended [для передачи данных на WIFI-HUB].
3. Добавлена возможность синхронизации времени на терминале на основе времени на ПК [вкладка Состояние].



4. Добавлена функция автозаполнения профиля оператора [вкладка Беспроводные сети – GSM].

Оператор	MTC
APN	internet.mts.ru
APN Логин	mts
APN Пароль	mts

5. Добавлено чтение MAC-адреса и версии ПО WIFI-модуля [FORT-114 WIFI].

MAC-адрес	6009C3(
Версия ПО WIFI-модуля	6.0.1-001

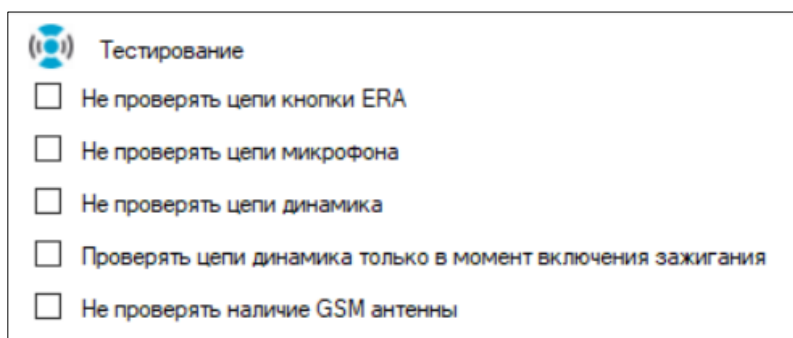
6. Добавлены настройки защиты от подмены времени [вкладка Мониторинг транспорта – Настройки GNSS]

<input type="checkbox"/> Определять время только по спутникам ГЛОНАСС	
<input type="checkbox"/> Включить функцию защиты от подмены времени GNSS	
Время ожидания валидного времени от GNSS на старте	10 мин

7. Добавлены события AlgorithmiX "Вход/выход из OFFLINE режима" [FORT-114 WIFI]
8. Различные исправления и улучшения.

### Список изменений версии 2.6.7:

1. Значительно улучшена стабильность TCP-соединения при чтении/записи полной конфигурации.
2. Добавлена возможность отключения проверки цепей для терминала FORT-112EG-MT ACH.



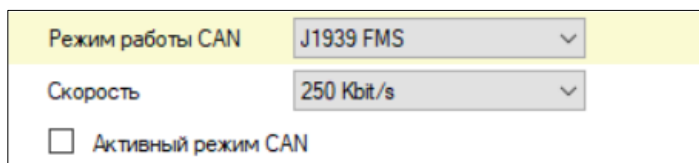
Тестирование

- ☐ Не проверять цепи кнопки ERA
- ☐ Не проверять цепи микрофона
- ☐ Не проверять цепи динамика
- ☐ Проверять цепи динамика только в момент включения зажигания
- ☐ Не проверять наличие GSM антенны

3. Различные исправления и улучшения.

### Список изменений версии 2.6.6:

1. Добавлена опция «**Активный режим CAN**» для терминалов серии FORT-114M/EM и FORT-114-PLUS.



Режим работы CAN J1939 FMS

Скорость 250 Kbit/s

☐ Активный режим CAN

2. Различные исправления и улучшения.

### Список изменений версии 2.6.5:

1. Добавлена опция «**Применять холодный старт GNSS модуля при запуске терминала**» для терминалов серии FORT-114M/EM.
2. Добавлена опция для выхода из режима трансляции NMEA-потока при отключении зажигания [терминалы серии FORT-114M/EM].



Включить трансляцию NMEA потока в USB

☒ Выход из режима трансляции NMEA при отключении зажигания R W

### Список изменений версии 2.6.4:

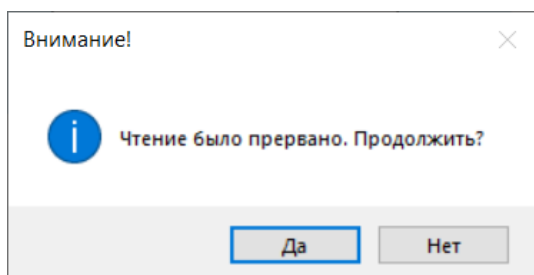
1. Добавлена возможность установки **размера поля идентификатора iButton** в протоколе FORT.
2. Добавлена функция применения настроек **стиля вождения** «на лету».
3. Добавлена поддержка устройств **FORT-112EG-MS** и **TEDIX-V2-LTE**.

### Список изменений версии 2.6.3:

1. Добавлен выпадающий список для выбора NTP-сервера а также возможность проверить **NTP-сервер** на работоспособность перед записью в терминал.

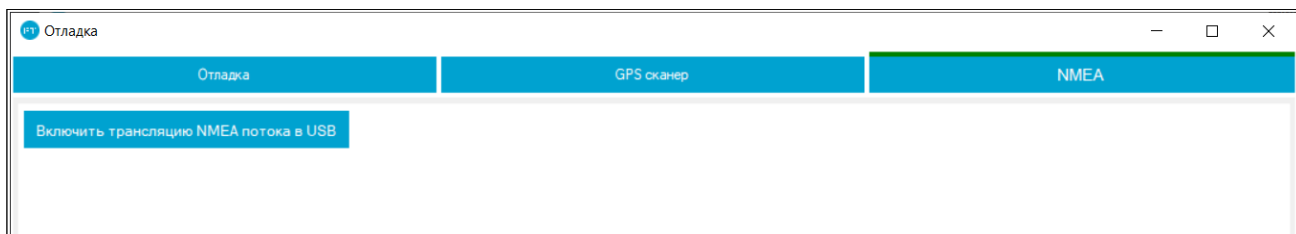


2. Добавлен новый датчик **ТехноКом ДУТ TKLS Air**
3. Добавлена функция продолжения чтения/записи при разрыве соединения с устройством.



### Список изменений версии 2.6.2.2:

1. **Добавлен режим трансляции NMEA-потока в USB.** Для запуска необходимо открыть режим отладки, а затем перейти на вкладку «NMEA» и нажать кнопку «Включить трансляцию NMEA потока в USB».



## Список изменений версии 2.6.2:

1. **Расширено число поддерживаемых геозон до 100** [поддержка дополнительных 50 геозон реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43].
2. **Добавлена поддержка передачи данных в формате ECTS на первый сервер** [ранее такая возможность была только для второго сервера. Поддержка реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43].
3. Добавлен параметр для включения функции **Сохранения аккумуляторной батареи** [вкладка Контроль питания – Встроенная аккумуляторная батарея; на текущий момент данная функция реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43].

**Прочие настройки**  
☒ Разрешить заряд аккумуляторной батареи  
☒ Режим сохранения аккумуляторной батареи

4. Реализована **функция Контроля скорости** [до 6 профилей, вкладка AlgorithmiX Lite – Контроль скорости. Поддержка реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43].

☒ Использовать функцию контроля скорости

Профиль №1

Профиль №2

Профиль №3

Профиль №4

Профиль №5

Профиль №6

Скорость	60 км/ч
Время превышения	5 с
Разрешённые геозоны	Не используется
Запрещённые геозоны	Не используется
Действие при превышении скорости	Активировать выход
Параметр	01
	0,0 с
Действие при скорости ниже порога	Деактивировать выход
Параметр	01
	0,0 с
Зуммер	Профиль 1

5. Добавлена **возможность использования внешнего зуммера** [для терминалов серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43].

☐ Использовать зуммер  
☐ Использовать внешний зуммер (вместо внутреннего, выход 01)

6. Добавлен параметр **«Минимальное время потери сигнала маяка iBeacon»** [поддержка iBeacon реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43]

Для активации Bluetooth необходимо включить GSM интерфейс

☐ Включить Bluetooth

☐ Искать маяки iBeacon и передавать идентификатор (MAC-адрес/Major) ближайшего

Минимальный уровень сигнала маяка iBeacon

30

Минимальное время потери сигнала маяка iBeacon

120

 с

☐ Передавать поля Major/Minor маяка iBeacon

☐ Передавать поле Major маяка iBeacon как идентификатор маяка

7. Добавлены **новые события и действия в AlgorithmiX** [поддержка реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43]

Если произошло

Событие

Не используется

Параметр

Вход в геозону

Выход из геозоны

Произошёл продольный удар

Произошёл поперечный удар

Тогда выпол

Действие 1

Принят ключ/карта RFID/1-Wire/iBeacon

Потеряна связь с меткой iBeacon

Принят сигнал пользователя

Параметр

Принята команда 1 пользователя

Принята команда 2 пользователя

Принята команда 3 пользователя

Принята команда 4 пользователя

Принята команда 5 пользователя

Действие 2

Установлена валидность GNSS координат

Валидность GNSS координат потеряна

Параметр

Тогда выполнить

Действие 1

Не используется

Параметр

Отправить SMS о входе в геозону

Отправить SMS о выходе из геозоны

Создать динамическую геозону с радиусом

Удалить динамическую геозону

Действие 2

Проверить на нахождение в геозоне

Проверить на нахождение вне геозоны

Послать пользовательское уведомление

Активировать зуммер

Остановить зуммер

Установить альтернативные параметры навигации

Восстановить стандартные параметры навигации

Действие 3

Проверить iBeacon Major на совпадение

Послать пользовательский сигнал

Выполнить перезагрузку устройства через

Параметр

8. Добавлены **«Команды пользователя»** [вкладка AlgorithmiX – Дополнительно, поддержка реализована в терминалах серии FORT-114M начиная с прошивки версии v1.69b43]

Команды пользователя

Команда 1

Команда 2

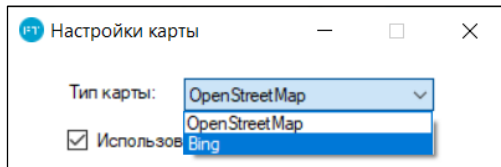
Команда 3

Команда 4

Команда 5

## Список изменений версии 2.6.1:

1. **Добавлен новый тип провайдера карты – Bing Maps.** Его можно выбрать вместо стандартного провайдера OpenStreetMap [рекомендуется использовать стандартный вариант, а на Bing Maps переключаться только в случае проблем с OSM].



2. Добавлен новый тип Bluetooth-датчиков: **ITALON BLE ДУТ.**

Bluetooth-датчики		
1	MAC-адрес	Тип датчика
2	MAC-адрес	Тип датчика
3	MAC-адрес	Тип датчика
4	MAC-адрес	Тип датчика
5	MAC-адрес	Тип датчика
6	MAC-адрес	Тип датчика
7	MAC-адрес	Тип датчика
8	MAC-адрес	Тип датчика

## Список изменений версии 2.6.0:

1. Добавлен новый тип терминала – **FORT-114M/EM!**
2. Добавлены параметры для настройки нового функционала, появившегося в новой серии терминалов: **ограничение доступа к терминалу, второй выход, встроенный зуммер...**

- ☐ Использовать авторизацию по паролю
- ☐ Разрешать чтение конфигурации без авторизации

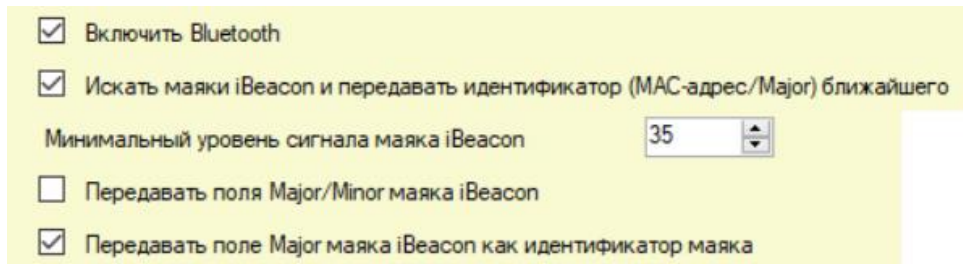
### Режим работы портов выхода

01	Нормально разомкнутый
02	Нормально разомкнутый

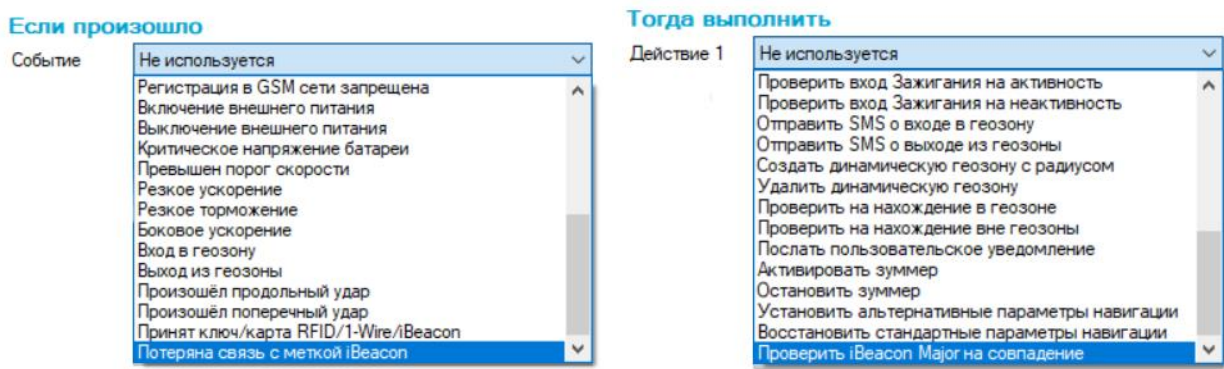


## Список изменений версии 2.5.7:

1. Добавлены новые параметры для настройки **поиска маяков iBeacon** и **передачи идентификатора ближайшего маяка**.

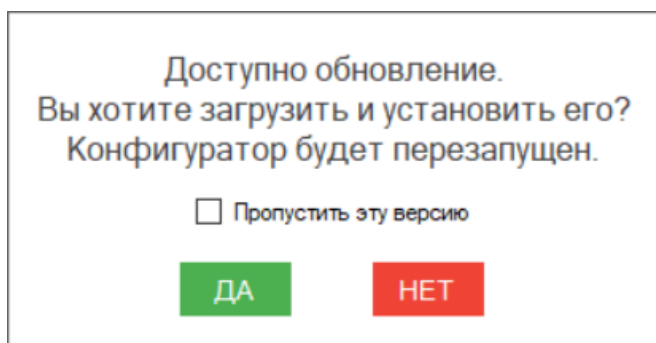


2. Добавлены новые события и действия в AlgorithmiX для работы с метками **iBeacon**.



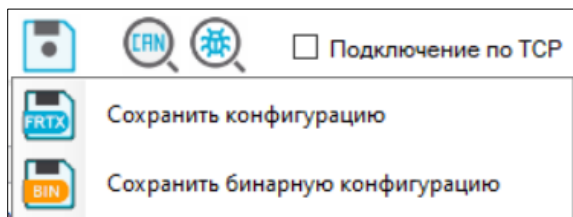
## Список изменений версии 2.5.6:

1. **Добавлена поддержка терминалов FORT-112 EG, FORT-112 EG-M, FORT-112 EG-MT.** Поддерживается как АСН, так и УВЭОС.
2. **Добавлена функция автоматического обновления Конфигуратора.** При запуске Конфигуратор автоматически проверяет наличие обновления, и, если оно имеется, предлагает установить его.





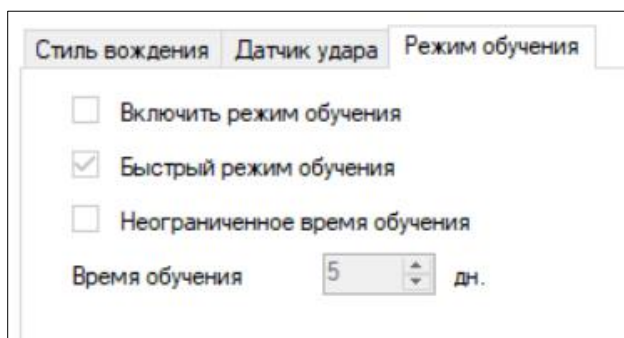
3. **Реализовано сохранение бинарного файла конфигурации.** Данный файл используется для **удалённой загрузки конфигурации** на терминал через сервер мониторинга Fort Monitor. Подробная инструкция доступна в руководстве на Конфигуратор.



4. Добавлено отображение последних **новостей Fort Telecom**



5. Добавлены дополнительные параметры **настройки функции контроля стиля вождения и режима обучения**



6. Добавлена поддержка BLE датчиков **Эскорт TH-BLE, TESLIOT START, TESLIOT HUB2, Неоматика ADM35**

7. **Добавлена возможность настройки поля Object ID**, передаваемого терминалом в протоколе EGTS.

Протокол Протокол EGTS

**Протокол EGTS**

ID устройства (TID) 1

☒ Передавать Object ID

Object ID 500

8. **Реализовано отображение состояния датчика ориентации**

Время 20.11.2022 11:17:52 PWR: ● BAT: ● GSM: ● BLE: ● GNSS: ●

Общее CAN CAN J1939 FMS Интерфейсы RS/1-Wire Bluetooth-датчики **Стиль вождения** Доп. информация

**Датчик движения / Стиль вождения**

- ☐ Датчик движения выключен
- ☐ Нет резкого ускорения
- ☐ Нет резкого торможения
- ☐ Нет резкого бокового ускорения
- ☐ Поперечный удар отсутствует
- ☐ Продольный удар отсутствует
- ☒ Датчик ориентации в норме

**Мин/макс. ускорения**

Макс. по модулю ускорение по продольной оси 366 mg

Макс. по модулю ускорение по поперечной оси 284 mg

Сбросить максимальные ускорения

**С прошлого запроса состояния:**

Мин. ускорение по продольной оси 0 g

Макс. ускорение по продольной оси 0.01 g

Мин. ускорение по поперечной оси 0 g

Макс. ускорение по поперечной оси 0 g

## Список изменений версии 2.5.4:

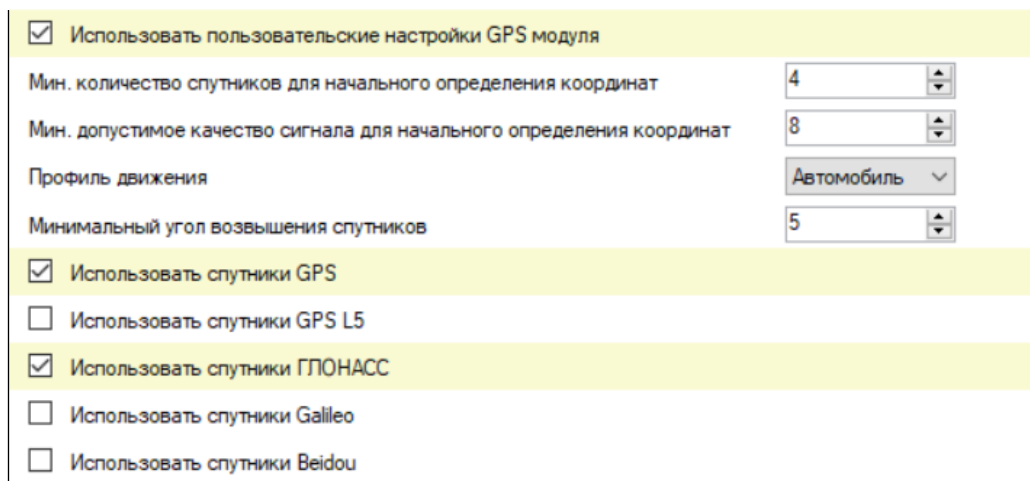
1. **Добавлен новый тип геозон – «Полигоны».** Полигоны состоят из произвольного количества точек [от 3 до 50]. Более подробно про создание и редактирование полигонов – в руководстве на Конфигуратор.



2. **Добавлен параметр «Примечание»** [вкладка «Общие»], который используется для записи в терминал произвольного текста [например, информации о монтаже терминала].

Терминал	
Имя терминала	<input type="text"/>
Пароль	<input type="password"/>
Аппаратная версия	05.20 (FORT-114/E)
Версия ПО	01.68b09 BETA
IMEI	866795037974605
IMSI	<input type="text"/>
ICCID	<input type="text"/>
ID устройства (EGTS)	1 <input type="button" value="v"/>
Примечание	<div>Дата монтажа: 01.01.2022</div> <div><input type="text"/></div>

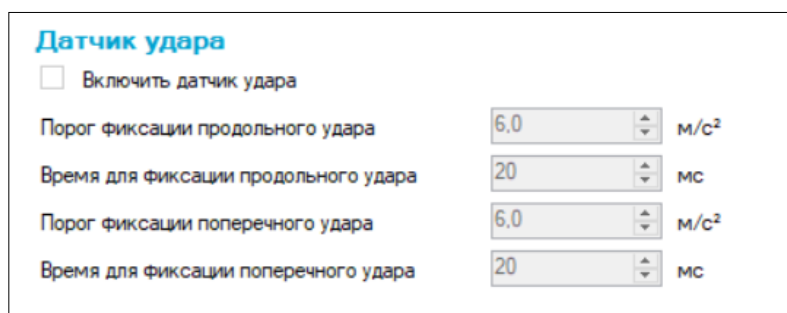
3. **Добавлена возможность выбрать используемые спутники для определения местоположения.** Набор доступных для выбора спутников зависит от используемого в терминале навигационного модуля.



The screenshot shows a settings window for GPS. It has a yellow header bar with a checked checkbox labeled "Использовать пользовательские настройки GPS модуля". Below this are four settings: "Мин. количество спутников для начального определения координат" (4), "Мин. допустимое качество сигнала для начального определения координат" (8), "Профиль движения" (Автомобиль), and "Минимальный угол возвышения спутников" (5). Below these is another yellow bar with a checked checkbox "Использовать спутники GPS". Underneath are four unchecked checkboxes: "Использовать спутники GPS L5", "Использовать спутники ГЛОНАСС", "Использовать спутники Galileo", and "Использовать спутники Beidou".

### Список изменений версии 2.5.3:

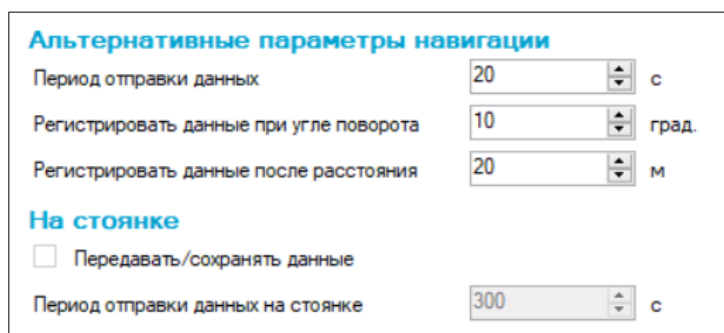
1. **Добавлены настройки программной функции «Датчик удара»** [вкладка «Стиль вождения»]:



The screenshot shows the "Датчик удара" settings. It has a blue title "Датчик удара". Below it is an unchecked checkbox "Включить датчик удара". There are four settings: "Порог фиксации продольного удара" (6.0 м/с²), "Время для фиксации продольного удара" (20 мс), "Порог фиксации поперечного удара" (6.0 м/с²), and "Время для фиксации поперечного удара" (20 мс).

Также добавлены события **«Произошёл продольный удар»** и **«Произошёл поперечный удар»** в AlgorithmiX.

2. **Добавлена поддержка альтернативных параметров навигации** [настраиваются на вкладке «Мониторинг транспорта | Альт. параметры»]








The screenshot shows the "Альтернативные параметры навигации" settings. It has a blue title "Альтернативные параметры навигации". There are three settings: "Период отправки данных" (20 с), "Регистрировать данные при угле поворота" (10 град.), and "Регистрировать данные после расстояния" (20 м). Below this is a section titled "На стоянке" with an unchecked checkbox "Передавать/сохранять данные" and a setting "Период отправки данных на стоянке" (300 с).

Также добавлены действия в AlgorithmiX для установки альтернативных/стандартных параметров навигации.

**Один из практических кейсов применения:** при въезде в геозону [например, поле], переключиться на более частую генерацию точек для формирования более точного трека на низких скоростях, а при выезде из геозоны вернуться к стандартным настройкам для экономии трафика.

3. На вкладке «Состояние» добавлено отображение наличия в текущий момент времени **поперечного/продольного удара** а также **максимальных ускорений по продольной и поперечной оси** [с возможностью сброса значений]:


Время11.03.2022 14:48:35PWR:  BAT:  GSM:  BLE:  GNSS: 


ОбщееCANCAN J1939 FMSИнтерфейсы RS/1-WireBluetooth-датчикиДоп. информация


Время работы терминала


0 дней 5 часов 49 минут


Сеть и сервера


 Регистрация в домашней сети

 SIM-карта №1 активна

 SIM-карта №2 отсутствует

 Соединение с сервером №1 установлено

 Соединение с сервером №2 не установлено

 Передача по HTTP не осуществляется

Код последнего ответа HTTP

—

Процент загрузки

0

Датчик движения / Стилль вождения

☐ Датчик движения выключен

☐ Нет резкого ускорения

☐ Нет резкого торможения

☐ Нет резкого бокового ускорения

☒ Произошел поперечный удар

☐ Продольный удар отсутствует

Максимальное ускорение по продольной оси

1570

 mg

Максимальное ускорение по поперечной оси

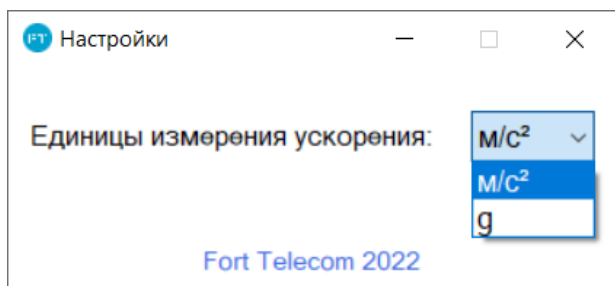
725

 mg

Сбросить максимальные ускорения

## Список изменений версии 2.5.2:

1. Добавлена возможность выбрать **единицы измерения ускорений** — **м/с<sup>2</sup>** или **g** [ $\approx 9.8 \text{ м/с}^2$ ].



2. Добавлена возможность **настройки зуммера** и **активации/деактивации его 5 профилей** через AlgorithmiX

☐ Использовать зуммер

Зуммер, профиль №1   Зуммер, профиль №2   Зуммер, профиль №3   Зуммер, профиль №4   Зуммер, профиль №5

☐ Включить профиль

Длительность импульса   1.0   с

Длительность паузы после импульса   1.0   с

☐ Бесконечное число импульсов

Число импульсов   1

**Если произошло**

Событие   Вход в геозону

Параметр   Геозона 7

**Тогда выполнить**

Действие 1   Активировать зуммер

Параметр   Профиль 2

0.0   с

Действие 2   Остановить зуммер

Параметр   Не используется

0.0   с

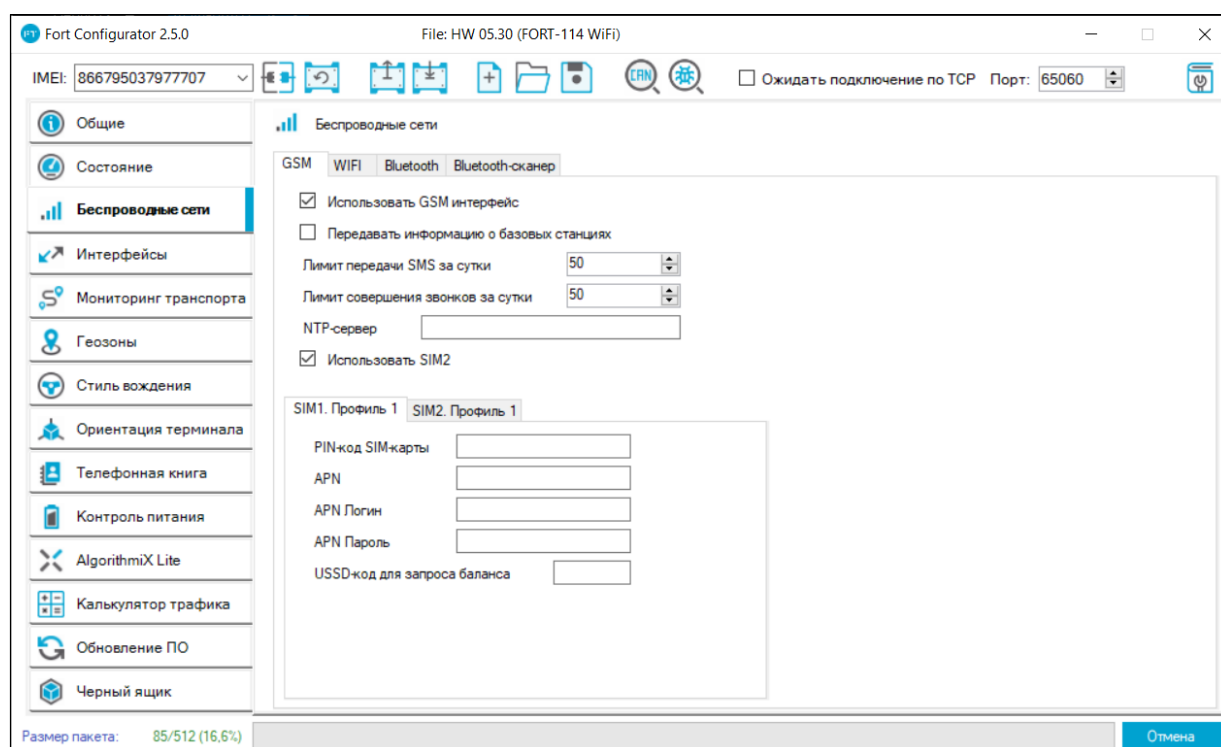
## Список изменений версии 2.5.1:

1. В режиме отладки при выборе фильтра по задаче теперь не стираются пришедшие до этого сообщения.
2. После обновления прошивки с помощью конфигуратора в шапке программы сразу отображается корректная версия ПО.
3. **Значительно улучшена стабильность работы.**
4. Различные исправления в редакторе геозон.
5. Исправления в **CAN сканере**.

## Список изменений версии 2.5.0:

1. После установки конфигуратора добавлена возможность сразу запустить его.
2. **Переработан интерфейс на некоторых вкладках, добавлена вкладка "Беспроводные сети".**

Настройки GSM, WIFI и Bluetooth модулей объединены в одной большой вкладке "Беспроводные сети". Также на неё переехал Bluetooth-сканер.

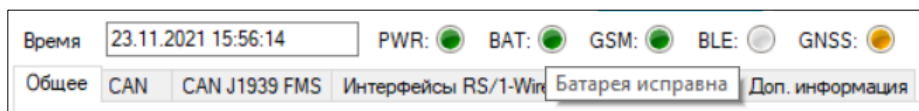


3. В связи с невозможностью установки имён геозон русскими символами предусмотрена **функция транслитерации при импорте геозон из KML-файла**.

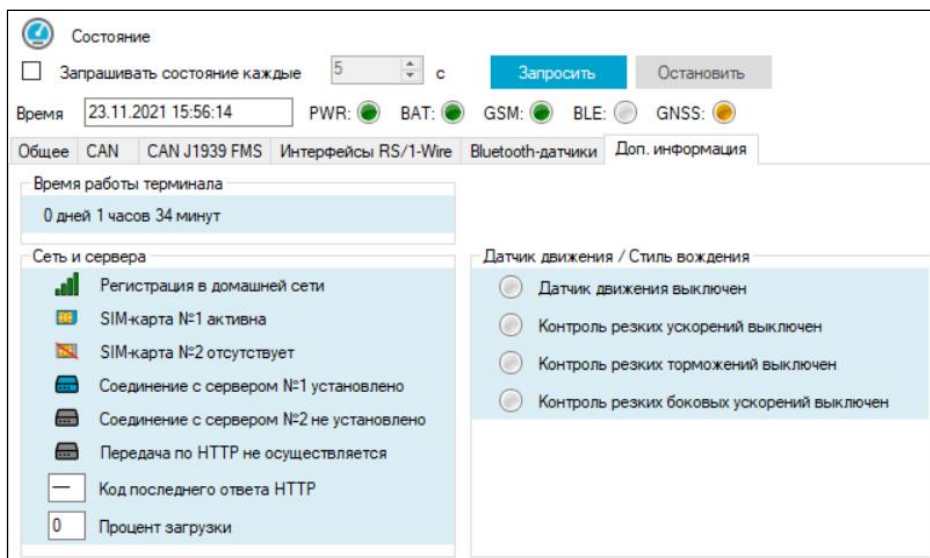
Не забывайте, что импорт геозон доступен только из Fort Monitor.



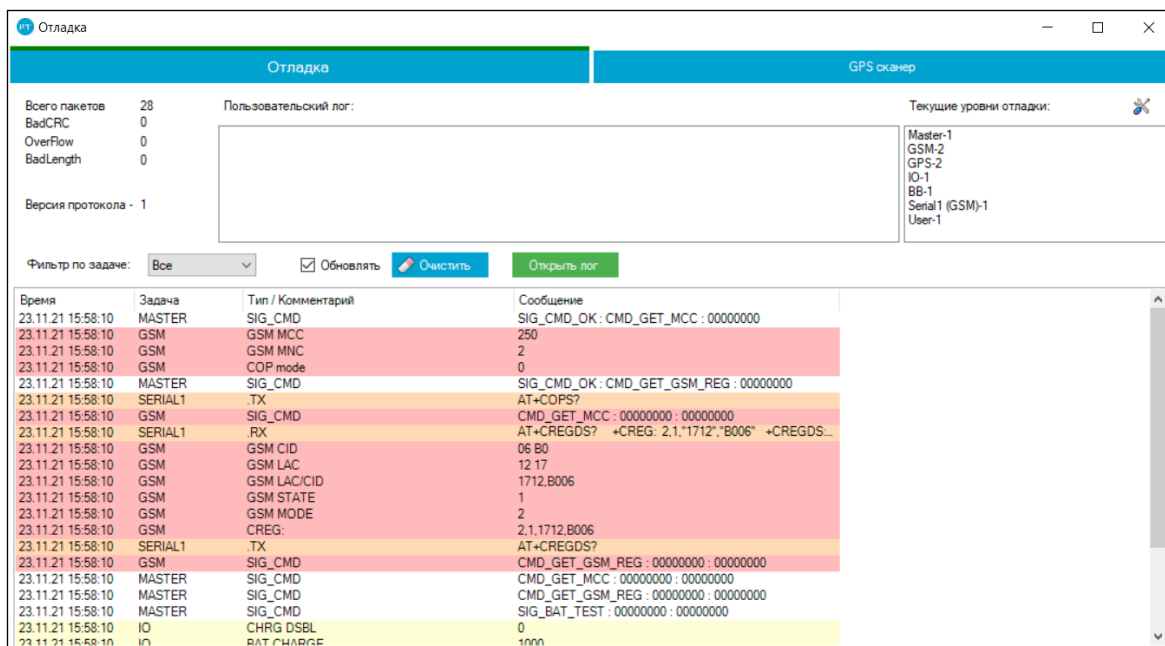
4. Добавлены вкладки для настройки параметров **начального определения координат GPS модулем**, а также **функций фильтрации и сглаживания навигационных данных**.
5. **Количество CAN масок увеличено до 15.**
6. На вкладке "Общее" добавлено **отображение IMSI и ICCID идентификаторов SIM-карты**.
7. Добавлено отображение текущего **состояния индикаторов терминала на вкладке "Состояние"**



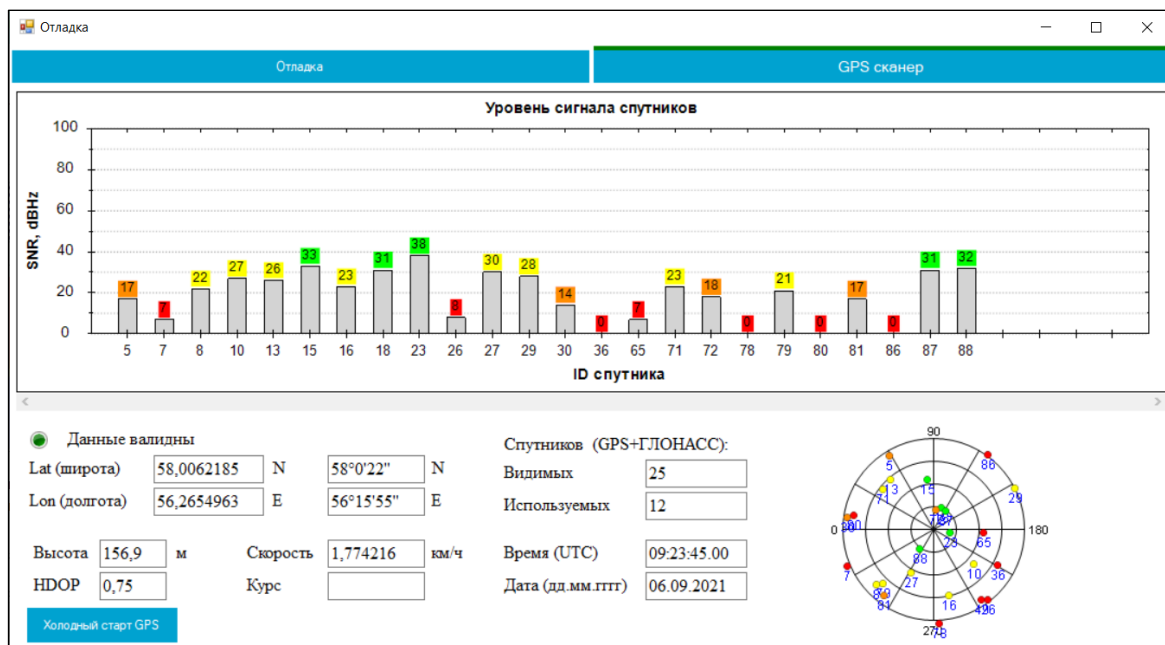
8. Добавлено отображение **расширенного состояния терминала**.



9. Добавлен **режим отладки**.



10. Добавлен **GNSS сканер**.



11. Добавлен **"Калькулятор пакета"**, позволяющий оценить максимальный размер пакета, передаваемого по протоколу Fort.

12. Добавлен **"Калькулятор трафика"**, который на основе рассчитанного размера пакета и заданных пользователем условий использования терминала рассчитывает приблизительную стоимость трафика за определённый период.

**Fort Configurator 2.5.0** FORT-114/E (hw 05.20) v 01.67b32 BETA

IMEI: 866795037977707

☐ Ожидать подключение по TCP Порт: 65060

**Калькулятор трафика**

Среднее количество часов активности в сутки: 8

Профиль движения: Смешанный (город + трасса)

Период для расчета: Сутки

Количество рабочих дней в выбранный период: 1

☐ Рассчитать для роуминга

Стоимость 1 МБ по тарифу: 3 Р

**Внимание! Расчет трафика является приблизительным для стандартных настроек (угол поворота 15, расстояние 200м)**

Предполагаемое количество передаваемого трафика за выбранный период: 525,00 Кбайт

Предполагаемая стоимость трафика за выбранный период: 1,54 Р

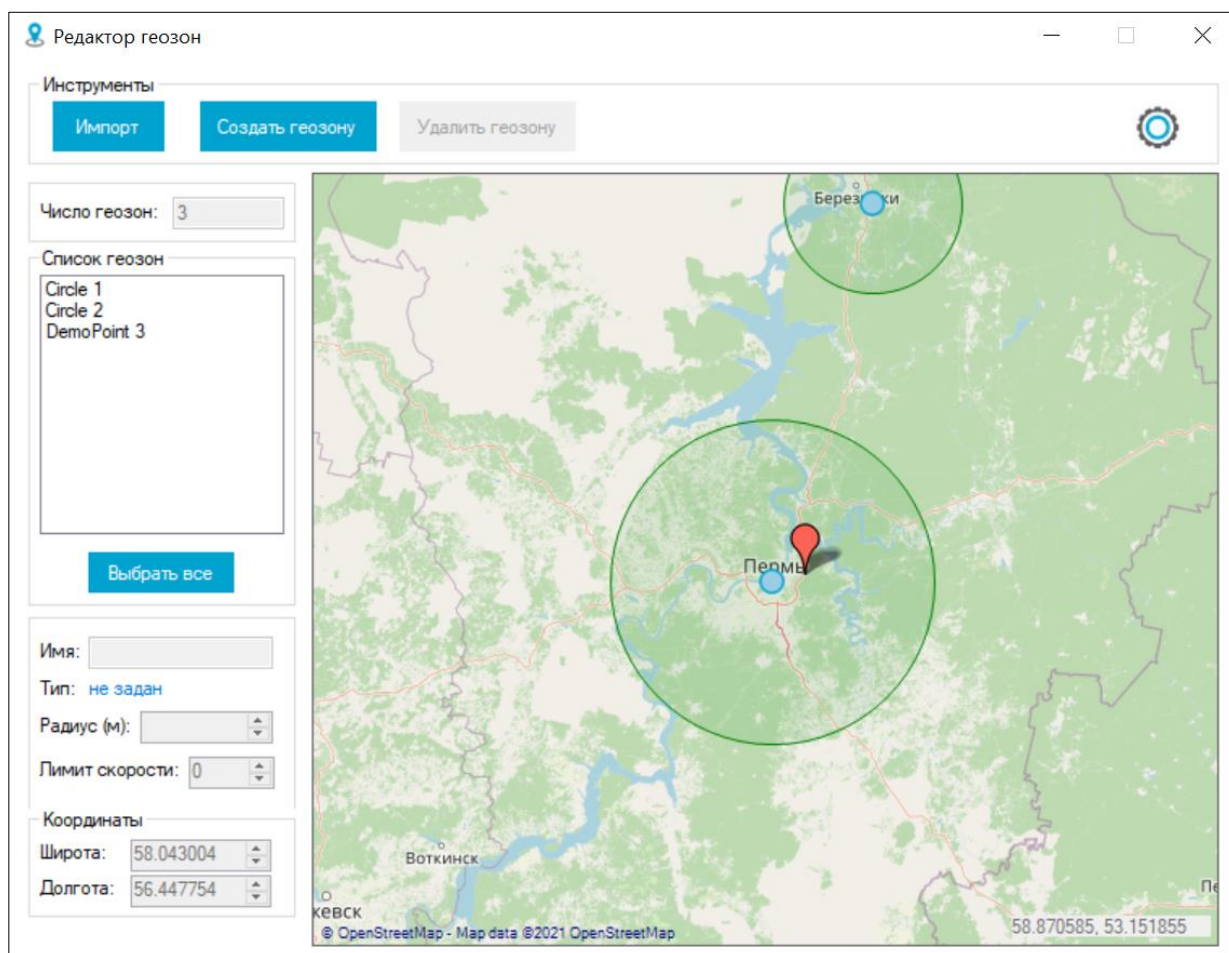
Размер пакета: 246/512 (48,05%)

Отмена

13. Различные исправления и улучшения.

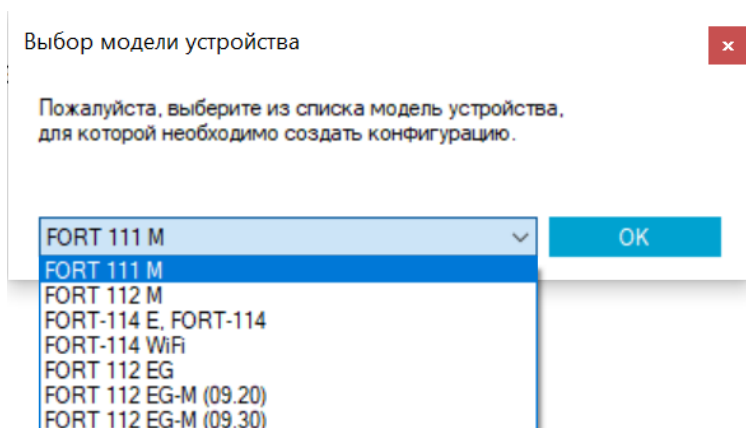
## Список изменений версии 2.4.6:

1. Добавлена **функция геозон** [подробно с ней Вы можете ознакомиться в руководстве по конфигурированию].



2. Усовершенствован **инсталлятор configurатора**, теперь в нём появился выбор языка [английский, русский] а также добавлена возможность создания ярлыка на рабочем столе.
3. Улучшена **производительность configurатора**.
4. Улучшена **стабильность configurатора** [при подключении устройств, загрузке конфигурации]
5. Добавлена возможность **отправки пользовательского уведомления** [подробнее об этой функции читайте в Руководстве по конфигурированию терминалов].
6. Добавлена **функция контроля скорости в геозонах** [соответствующие действия добавлены в Algorithmix].
7. Добавлены **действия в Algorithmix для проверки вхождения в конкретную геозону или в геозоны с заданным порогом скорости**.
8. Расширено количество порогов скорости для события "**Превышен порог скорости**".

9. Добавлена поддержка терминалов **FORT-112 EG [HW 07.10], FORT-112 EG-M [HW 09.20, 09.30]**.



10. Обновлён интерфейс **CAN-сканера**.
11. Добавлены **новые CAN-параметры из стандарта FMS**.

**Запрашивать параметры CAN J1939 FMS:**

<input type="checkbox"/> Обороты двигателя, температура охлаждающей жидкости и скорость ТС	<input type="checkbox"/> Стояночный тормоз, сцепление, педаль тормоза, состояние вала отбора мощности
<input type="checkbox"/> Общий расход топлива (л)	<input type="checkbox"/> Общий расход топлива высокой точности (л)
<input type="checkbox"/> Уровень топлива в баках (%)	<input type="checkbox"/> Положение педали газа (%)
<input type="checkbox"/> Моточасы	<input type="checkbox"/> Индикаторы приборной панели: ремень безопасности водителя, неисправность тормозов, общий сбой, уровень моторного масла, уровень охлаждающей жидкости двигателя, неисправность рулевого управления, засорение воздушного фильтра, подключение прицепа
<input type="checkbox"/> Пробег (м)	<input type="checkbox"/> Уровень AdBlue (%)
<input type="checkbox"/> Общая нагрузка на оси (кг)	<input type="checkbox"/> Нагрузка на двигатель (%)
<input type="checkbox"/> Расстояние до ТО (км)	
<input type="checkbox"/> Мгновенное потребление топлива (л/ч)	

12. Реализован **запрос состояния новых CAN-параметров**.

Fort Configurator 2.4.6 FORT-114 v 01.67b12 REL

IMEI: 862531042503442

☐ Ожидать подключения по TCP. Порт: 65060

**Состояние**

☒ Запрашивать состояние с интервалом в 1 с

Запросить Остановить

Общие CAN CAN J1939 FMS Интерфейсы Bluetooth-датчики

Скорость	0	км/ч	Расстояние до ТО	-10635	км
Пробег	1000	м	Мгновенный расход топлива	0	л/ч
Моточасы	5000	ч	Общий расход топлива с повышенной точностью	0	л
Обороты	755	rpm	Положение педали газа	0	%
Температура двигателя	29	°C	Нагрузка на двигатель	14	%
Нагрузка	2929.5	кг	Уровень AdBlue	0	%
Расход топлива	50000	л			

**Уровень топлива**

Бак 1	100	%
Бак 2		%
Бак 3		%
Бак 4		%
Бак 5		%
Бак 6		%

- Ошибка Check Engine
- Неисправность тормозной системы
- Уровень охлаждающей жидкости
- Уровень масла в двигателе
- Воздушный фильтр загрязнён
- Неисправность рулевой системы
- Ремень безопасности
- Трейлер подключен
- Состояние вала отбора мощности
- Ножной тормоз
- Сцепление
- Ручной тормоз

Отмена

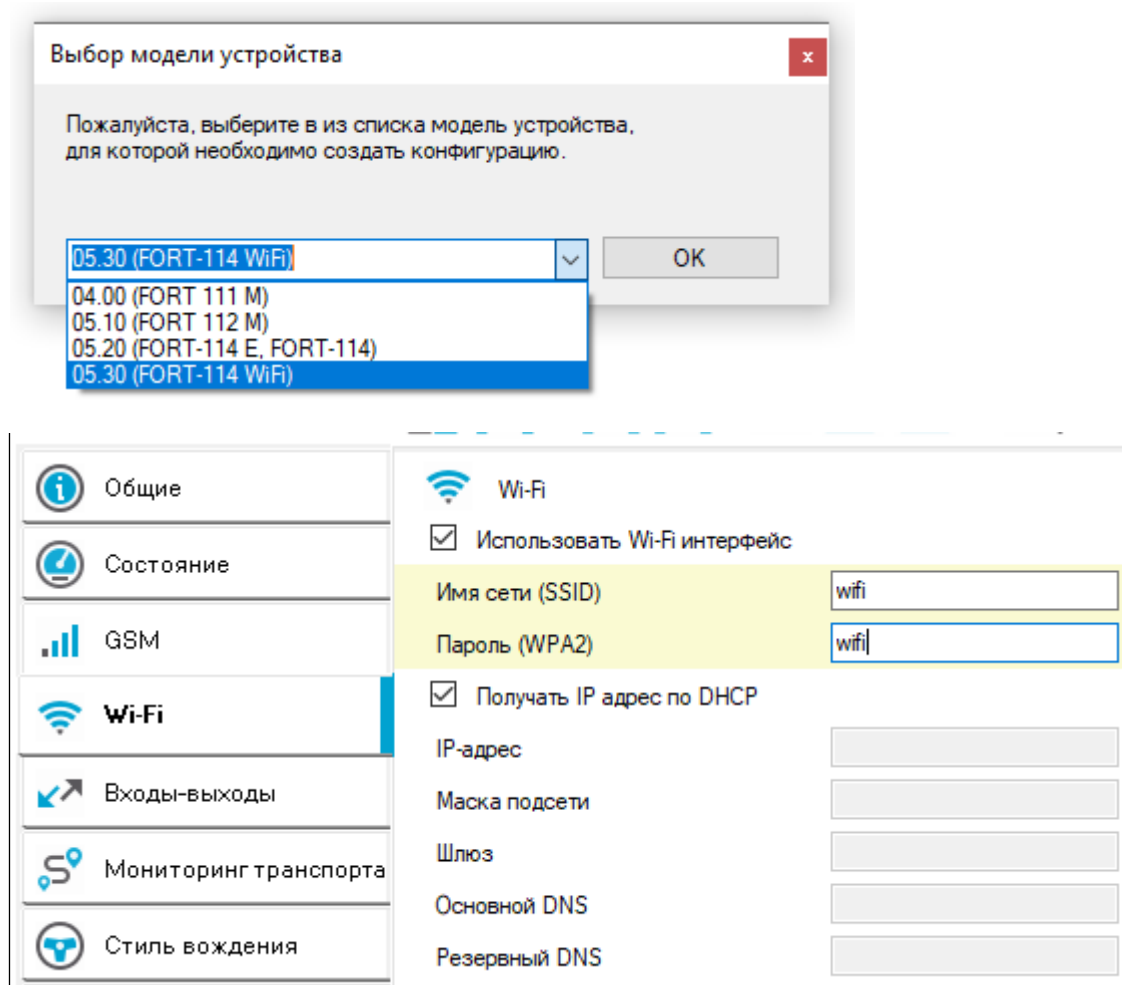
13. Доработана **вкладка "Удалённое обновление с WEB-сервера"**.

Добавлена функция автоматического заполнения URL адреса для обновления в зависимости от подключенного устройства.

14. Различные исправления и улучшения.

### Список изменений версии 2.3:

1. Добавлена поддержка терминала **FORT-114 WIFI**.



2. Добавлены **новые события в AlgorithmiX Lite**.

В конфигурацию AlgorithmiX Lite добавлена поддержка событий **«Регистрация в WIFI сети»** и **«Потеря регистрации в WIFI сети»** для терминала **FORT-114 WIFI**

3. **Сохранение настройки TCP порта.**

Реализовано сохранение настройки TCP порта при закрытии приложения.

☐ Ожидать подключение по TCP. Порт: 65065

## Список изменений версии 2.2:

### 1. Циклический запрос состояния терминала.

Воплотили самое частое пожелание к новому конфигуратору: периодический запрос состояния терминала на вкладке "Состояние".



### 2. Руководство по конфигурированию.

Теперь не нужно вспоминать, где найти руководство по конфигурированию: доступ к нему появился из конфигуратора. Для корректной работы необходимо наличие на компьютере программы, открывающей pdf-файлы.

### 3. Добавлен Bluetooth-сканер.

С его помощью вы можете увидеть, какие устройства Bluetooth видит терминал и информацию о них [MAC-адрес устройства, уровень сигнала и производитель]. Также имеется возможность отфильтровать список устройств и выводить только те, с которыми может работать терминал.

### 4. Состояние Bluetooth-датчиков.

На вкладке "Состояние" появилась большая подвкладка, на которой можно просматривать данные с Bluetooth-датчиков.

### 5. Поддержка новых датчиков Bluetooth.

Была добавлена поддержка двух новых Bluetooth-датчиков: **Эскорт ДУ-BLE** и **ДУТ Dominator BT (Мехатроника)**.

### 6. Система контроля давления в шинах PressurePro.

Появилась возможность подключения системы контроля давления в шинах **PressurePro** по интерфейсу **RS-232**.

### 7. Новые события в AlgorithmiX Lite.

Список событий в AlgorithmiX Lite пополнился событиями **"Резкое ускорение"**, **"Резкое торможение"**, **"Боковое ускорение"**. Их пороги можно настроить на вкладке **"Стиль вождения"**.

### 8. Автоматическая перезагрузка.

Появилась возможность разрешать или запрещать автоматическую перезагрузку терминала после завершения загрузки прошивки с http-сервера.

### 9. Причина генерации точки.

Появилась возможность передавать в протоколе код причины генерации той или иной точки.

## Список изменений версии 2.1:

### 1. **AlgorithmiX Lite.**

AlgorithmiX Lite — это возможность пользователя **самому определять**, как терминал должен **реагировать** на то или иное событие. Для настройки необходимо выбрать **событие**, а затем — набор **действий** [до 3], которые терминал выполнит при наступлении события. **Процессом** называется событие и соответствующие ему действия. Таких **процессов** может быть до 10.

Однако иногда на одно и то же событие **нужно реагировать по-разному**. Например, при поездке из пункта А в пункт Б нужна одна температура в холодильнике, а по дороге из Б в А — другая. Для этого реализована поддержка активации **процессов** в зависимости от **состояния терминала**. Например, пусть состояние 1 будет дорогой из А в Б, а состояние 2 — дорогой из Б в А. В настройках процесса можно указать, для какого состояния терминала он будет запускаться. В свою очередь **состояние терминала** можно изменять **SMS-командой**. Таким образом, SMS-командой можно изменять поведение терминала.

### 2. **CAN Scanner.**

Через CAN-шину транспортного средства каждую минуту проходят тысячи пакетов с разными **идентификаторами** и разными **данными**. К сожалению, каждый автопроизводитель сам решает, какой байт или даже бит в пакете будет содержать ту или иную информацию. Единый стандарт отсутствует.

Программа **CAN Scanner**, интегрированная в конфигуратор, позволяет отыскать нужный параметр, а затем передать его в систему Fort Monitor для дальнейшей обработки и отображения. Обо всех возможностях **CAN Scanner** можно узнать в **отдельной инструкции**.

### 3. **Терминалов много, конфигуратор — один.**

Продолжаем расширять список терминалов, которые поддерживает конфигуратор: добавили поддержку терминала **FORT-114E**.

## Сборки версии 2.1:

### 2.1.12

Официальная сборка

### 2.1.13

Исправлена проблема с получением данных по **CAN MASK** на вкладке "Состояние"



## **Список изменений версии 2.0 (по сравнению со старым конфигуратором):**

### **1. Терминалов много, конфигуратор — один**

Fort Configurator на данный момент поддерживает работу с **FORT 111M, FORT 112M, FORT 114**.

### **2. Чтение и запись параметров по одному**

Теперь не нужно ждать, пока считывается или запишется вся конфигурация. Достаточно нажать кнопку R [read] или W [write] рядом с параметром, и он будет считан из терминала или записан в него. **Примечание:** для применения изменений необходимо перезапустить устройство!

### **3. Локальное обновление по USB**

Добавлена возможность обновления прошивки по USB прямо из конфигуратора с помощью .bin-файла.

### **4. Скорость работы выше**

Скорость обмена данными с терминалом возросла как по USB, так и по TCP, параметры теперь считываются и записываются быстрее. Также исчезла кнопка обновления списка устройств, новый конфигуратор предложит подключить устройство сразу же, как только его обнаружит.

### **5. Фоновая покраска**

Для удобства работы корректно считанные из терминала переменные подкрашиваются голубым, некорректно считанные — розовым, измененные в процессе работы — желтым.

### **6. Новый интерфейс**

Список вкладок теперь стал вертикальным и обзавелся иконками. Мы надеемся, что это облегчит поиск нужной вкладки и сделает работу с конфигуратором более удобной.

### **7. Кнопка «Создать конфигурацию»**

Поскольку конфигуратор поддерживает ряд устройств линейки FORT, появилась кнопка для создания конфигурации для нужной модели терминала. После выбора модели из списка, интерфейс отобразит параметры, которые поддерживает именно выбранная модель.

