

Устройство объективное
Телематические терминалы
FORT-114 / FORT-114WiFi / FORT-114E
ИЛПГ.305177.092 РЭ
Руководство по эксплуатации
Версия 1.15

Содержание

1 Общие указания	3
2 Комплектность	4
3 Описание терминала FORT-114	5
3.1 Назначение	5
3.2 Технические характеристики	5
3.3 Общие сведения.	9
3.4 Описание интерфейсных разъёмов.	10
3.5 Функциональные возможности терминалов серии FORT-114	11
3.6 Описание алгоритма функционирования терминала	19
3.7 Функциональная схема терминала FORT-114	19
4 Подготовка к работе и монтаж терминала в транспортном средстве.	21
4.1 Подготовка терминала к монтажу в ТС	21
4.2 Общие требования к прокладке кабеля в транспортном средстве.	23
4.3 Монтаж терминала в транспортном средстве.	23
4.4 Установка и подключение внешней антенны ГНСС в терминале FORT-114E.	25
4.5 Подключение цепей питания.	26
4.6 Питание от интерфейса USB	27
4.7 Подключение контактов от замка зажигания.	27
4.8 Подключение аналоговых входов.	28
4.9 Подключение цифровых входов	29
4.10 Подключение цифрового выхода	29
4.11 Подключение аудио-интерфейса	30
4.12 Подключение интерфейсов RS-485, CAN, 1-WIRE	31
4.13 Подключение дисплея водителя DV-1	32
4.14 Подключение интерфейса RS-232	32
4.15 Подключение модуля CAN-LOG	33
5 Эксплуатация терминала	34
5.1 Контроль текущего состояния терминалов серии FORT-114	34
5.2 Синхронизация времени по протоколу NTP	35
5.3 Использование двух SIM-карт	35
5.4 Удаленное управление терминалом	36
6 Транспортирование и хранение	57
7 Техническое обслуживание	57
8 Гарантии изготовителя	57

1 Общие указания

1.1 Настоящее руководство по эксплуатации распространяется на объектовое устройство телематический терминал модели FORT-114 и его модификации FORT-114WiFi / FORT-114E, определяет приемы работы с устройством, а также содержит описание функционирования терминала.

1.2 Далее в тексте руководства терминал упоминается под наименованием FORT-114, «терминал» или «устройство» с указанием различий между моделями, где это необходимо. Основные отличия между модификациями представлены в таблице ниже.

	FORT-114	FORT-114WiFi	FORT-114E
Антенна (ГЛОНАСС и GPS)	Встроенная		Внешняя
Модуль связи стандарта Wi-Fi 802.11b/g/n	Нет	Есть	Нет

1.3 Терминал FORT-114 предназначен для эксплуатации в следующих условиях:

- температура окружающего воздуха от минус 40 °С до плюс 60 °С (от минус 20 °С при питании от встроенной АКБ);
- атмосферное давление не ниже 61 кПа (457,5 мм рт. ст.);
- относительная влажность воздуха до 80 % при температуре плюс 25 °С (допустима эксплуатация терминала в условиях повышенной относительной влажности до 98% при температуре 40 °С, но не более 4 суток);

1.4 При покупке терминала FORT-114 необходимо проверить:

- отсутствие механических повреждений;
- наличие этикетки со штрих-кодом, даты изготовления в паспорте изделия;
- комплектность терминала FORT-114 в соответствии с разделом 2.

1.5 Внимательно ознакомьтесь с данным руководством перед эксплуатацией терминала FORT-114.

Изготовитель оставляет за собой право на внесение изменений, улучшающих характеристики терминала FORT-114, без предварительного уведомления пользователя.

2 Комплектность

2.1 Терминалы комплектуются в соответствии с таблицей 2.1.

Таблица 2.1

	FORT-114	FORT-114WiFi	FORT-114E
Телематический терминал FORT-114 ИЛПГ.305177.092-01	1 шт.		
Телематический терминал FORT-114WiFi ИЛПГ.305177.092-02		1 шт.	
Телематический терминал FORT-114E ИЛПГ.305177.092-03			1 шт.
Предохранитель 2А с держателем	1 шт.	1 шт.	1 шт.
Шнур FORT-112М ИЛПГ.685613.190	1 шт.	1 шт.	1 шт.
GPS-ГЛОНАСС антенна			1 шт.
Паспорт ИЛПГ.305177.092 ПС	1 экз.	1 экз.	1 экз.

3 Описание терминала FORT-114

3.1 Назначение

3.1.1 Терминал FORT-114 применяется в качестве объектового устройства на автомобильном транспорте при предоставлении услуги по мониторингу, охране и управлению автопарком с использованием систем сотовой подвижной связи стандарта GSM 900/1800. Терминал обеспечивает:

- прием / передачу радиосигналов в GSM–сеть;
- прием / передачу радиосигналов в Wi-Fi–сеть (только для FORT-114WiFi);
- Взаимодействие с беспроводными устройствами по технологии Bluetooth 4.0 BLE
- сбор информации с помощью датчиков сухих контактов, а также с помощью интерфейсов передачи данных;
- прием сигналов со спутников систем ГЛОНАСС и/или GPS, других поддерживаемых навигационных систем, и определение географических координат объекта;
- передачу через GSM сеть (или Wi-Fi сеть) на сервер телеметрической информации о состоянии объекта, его географических координатах, траектории и параметрах движения;
- выполнение ряда сервисных функций.

3.2 Технические характеристики

3.2.1 Общие технические характеристики

Модуль ГЛОНАСС/GPS	
число каналов слежения	72
время «холодного» и «теплого» старта	26 сек.
время «горячего» старта	1 сек.
погрешность определения координат	2 м
чувствительность приемника при захвате	-148 дБм
чувствительность приемника при слежении	-167 дБм
функция Jamming-detection (определение глушения сигнала спутников)	Поддерживается
Работа в сетях GSM	
поддерживаемые частотные диапазоны	850/900/1800/1900 МГц
мощность передатчика GSM900	Class 4 (+33дБм, 2 Вт)
мощность передатчика GSM1800	Class 1 (+30дБм, 1 Вт)
передача SMS	Поддерживается
передача данных по каналу GPRS	Поддерживается
Работа в сетях Wi-Fi (только для FORT-114WiFi)	
поддерживаемые стандарты	802.11b/g/n
поддерживаемые частотные диапазоны	2,4 ГГц (1-11 каналы)
шифрование и аутентификация	WPA2
типичная излучаемая мощность с учетом усиления антенны	17.3 дБм (53 мВт)
Радиоинтерфейс Bluetooth 4.0	Поддерживается
Тип антенн (GSM, Wi-Fi, Bluetooth)	Встроенные
Тип антенны GPS/ГЛОНАСС для FORT-114E	Внешняя, FAKRA
Тип антенны GPS/ГЛОНАСС для FORT-114 и	

FORT-114WiFi	Встроенная
Слот для установки SIM-карт	2шт. nano-SIM
Интерфейс связи с компьютером	USB 2.0
Внутренняя энергонезависимая память	16 Мбайт
Размер «черного ящика» (записей типа МНДМ ¹ не менее)	150 000
Цифровые входы:	
общего назначения с функцией подсчета импульсов	4
вход для подключения «зажигания»	1
Аналогово-цифровые входы:	
рабочий диапазон от 0 до 15В	1
рабочий диапазон от 0 до 30В	1
Интерфейс RS-485	1
Интерфейс RS-232	1
Интерфейс 1-Wire	1
Интерфейс CAN	1
Датчик вскрытия корпуса	Есть
Акселерометр (3 оси, до +/-16g)	Есть
Напряжение питания, В	от 8 до 40
Потребляемая мощность, Вт, не более	5
Встроенная аккумуляторная батарея (АКБ)	Литий-полимерная
Ёмкость АКБ, мА ч	800
Срок службы АКБ, циклов заряда/разряда	не менее 300
Температурный диапазон эксплуатации, С ⁰	
Внешнее питание	от – 40 до +60
Питание от встроенной АКБ	от – 20 до +60
Масса, не более, г	150
Габаритные размеры, мм	129x63x32
Срок службы, лет	не менее 7

3.2.2 Характеристики потребления тока

Таблица 3.1

Режим работы	Потребляемый ток (мА) при номинальном напряжении	
	12 В	24 В
Штатный режим работы (без передачи данных)	80	40
Дополнительно при передаче данных на сервер (длительность передачи одной пачки данных до 3 секунд)	70	35
Дополнительно при заряде АКБ (не более)	150	75
Дополнительно при голосовом вызове	600	300
Дополнительно при передаче данных по WIFI (для FORT-114-WIFI)	50	25
Режим пониженного энергопотребления (спящий режим)	6	3

¹ В состав минимального набора данных мониторинга (МНДМ) входят:

- широта, долгота, курс, высота, скорость, время, число захваченных спутников, напряжение внешнего питания, напряжение встроенной резервной АКБ, уровень сигнала GSM/WIFI сети;

3.2.3 Терминал FORT-114 имеет защиту от изменения полярности питающего напряжения.

3.2.4 Терминал FORT-114 имеет защиту от кратковременных импульсов напряжения амплитудой до +600В (при длине импульса до 4.5мс и сопротивлении источника питания не менее 50 Ом).

3.2.5 Терминал FORT-114 сохраняет работоспособность при уменьшении напряжения встроенной аккумуляторной батареи до 3,45 В. Заряд встроенной АКБ осуществляется при температурах от 0 до 45 С⁰.

3.2.6 Параметры цифровых входов терминала FORT-114:

- уровень логической «1» - не менее 6 В и не более 60 В;
- уровень логического «0» - не более 1 В;
- подсчет импульсов с частотой до 100 Гц (для D3,D4) и до 1кГц (для D5,D6).

3.2.7 Параметры аналогово-цифрового входа с рабочим диапазоном входного напряжения от 0 до 15 В

- уровень логической «1» - не менее 4,5 В и не более 15 В;
- уровень логического «0» - не более 1 В
- измерение входного напряжения в диапазоне от 0 до 15В с точностью $\pm 0,05$ В

3.2.8 Параметры аналогово-цифрового входа с рабочим диапазоном входного напряжения от 0 до 30 В

- уровень логической «1» - не менее 4,5 В и не более 30 В;
- уровень логического «0» - не более 1 В;
- измерение входного напряжения в диапазоне от 0 до 30В с точностью $\pm 0,1$ В

3.2.9 Параметры выходов терминала FORT-114:

- тип выхода – открытый сток;
- активное состояние – задается при конфигурировании;
- максимальный ток – 1 А;
- максимальное коммутируемое напряжение – 60 В;
- сопротивление контактов выходного электронного ключа составляет:
 - а) в разомкнутом состоянии - не менее 6,5 МОм;
 - б) в замкнутом состоянии – не более 1 Ом.

3.2.10 Поддерживаемые протоколы передачи данных на сервер мониторинга

- коммуникационный протокол телематических терминалов серии FORT-11X
- коммуникационный протокол FORT WIFI Hub (в терминале FORT-114WIFI)
- протокол EGTS реализованный в соответствии со спецификацией, описанной в межгосударственном стандарте ГОСТ 33472-2015

3.2.11 Поддерживаемые протоколы передачи данных через цифровые интерфейсы:

	RS-485	RS-232	CAN	1-WIRE
Датчики уровня топлива Омникомм LLS и совместимые	+			
Датчики уровня и расхода топлива, датчики нагрузки на ось Технотон с протоколом S6			+	
Устройство чтения бесконтактных карт MATRIX III RD-ALL	+	+		
Дисплей водителя АПК-Ком DV-1	+			
Преобразователь CAN-LOG серий Р и В	+	+		
Видеорегистратор с функцией ADAS модели MOVON MDAS-9		+		

Биометрический считыватель отпечатков пальцев BioSmart-E-T	+			
Считыватель карт АвтоГРАФ-CardReader	+			
Передача навигационных данных на внешние устройства в протоколе NMEA		+		
Датчики давления в шинах Pressure PRO		+		
Подключение к CAN шине грузовиков с протоколом J1939 FMS			+	
Чтение произвольных данных по маске из CAN шин с размером сообщений 11 и 29 бит			+	
Устройства чтения бесконтактных карт и ключей в режиме Dallas Touch-memory				+
Цифровые датчики температуры DS18S20 и DS18B20 (до 8 шт.)				+

* ПРИМЕЧАНИЕ: К интерфейсу 1-WIRE не допускается подключение более одного устройства, не поддерживающего режим поиска по шине.

3.2.12 Поддерживаемые протоколы передачи данных через интерфейс Bluetooth 4.0 (BLE):

- Датчик уровня топлива Технотон DUT-E S7
- Датчик уровня топлива Эскорт ТД-BLE
- Датчик температуры и освещенности Эскорт ТЛ-BLE
- Датчики расхода топлива Технотон DFM S7
- Датчики нагрузки на ось Технотон GNOM S7
- Датчик угла наклона Эскорт ДУ-BLE
- Датчик температуры и влажности Эскорт ТН-BLE
- Датчик уровня топлива Мехатроника ДУТ Dominator BT
- Датчик температуры и магнитного поля TESLiOT BLE-START
- Датчик температуры, влажности и магнитного поля TESLiOT BLE-HUB2
- Датчик температуры, освещенности и магнитного поля Неоматика ADM35
- Датчик уровня топлива ITALON
- Датчик уровня топлива ТехноКом TKLS Air
- Маяки iBeacon

Всего в конфигурации терминала FORT-114 можно настроить до 8 датчиков BLE.

3.3 Общие сведения.

На рисунках 3.1(а/б/в) приведен внешний вид терминалов FORT-114/FORT-114E/FORT-114WiFi.

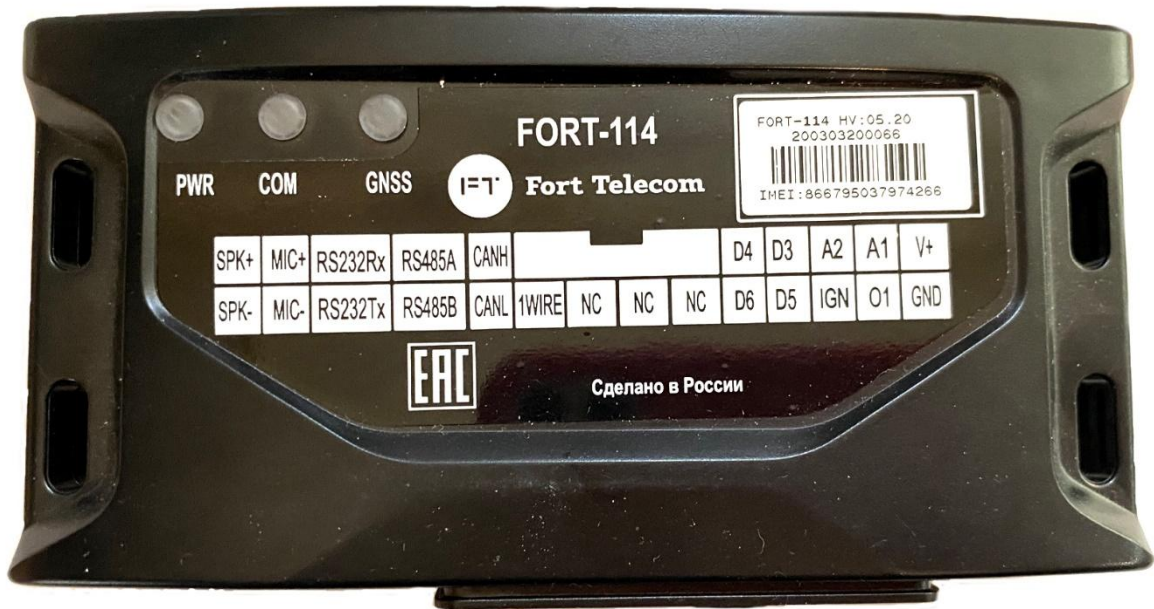


Рисунок 3.1(а) Лицевая панель терминалов FORT-114/FORT-114E/FORT-114WiFi

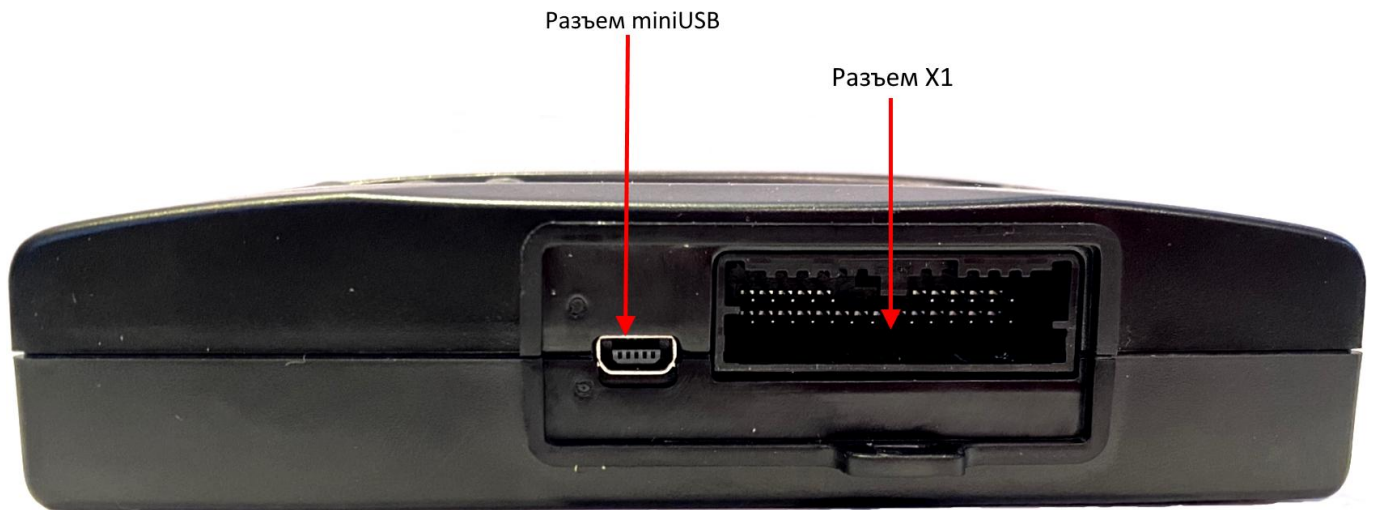


Рисунок 3.1(б) Сторона разъемов терминалов FORT-114/FORT-114WiFi

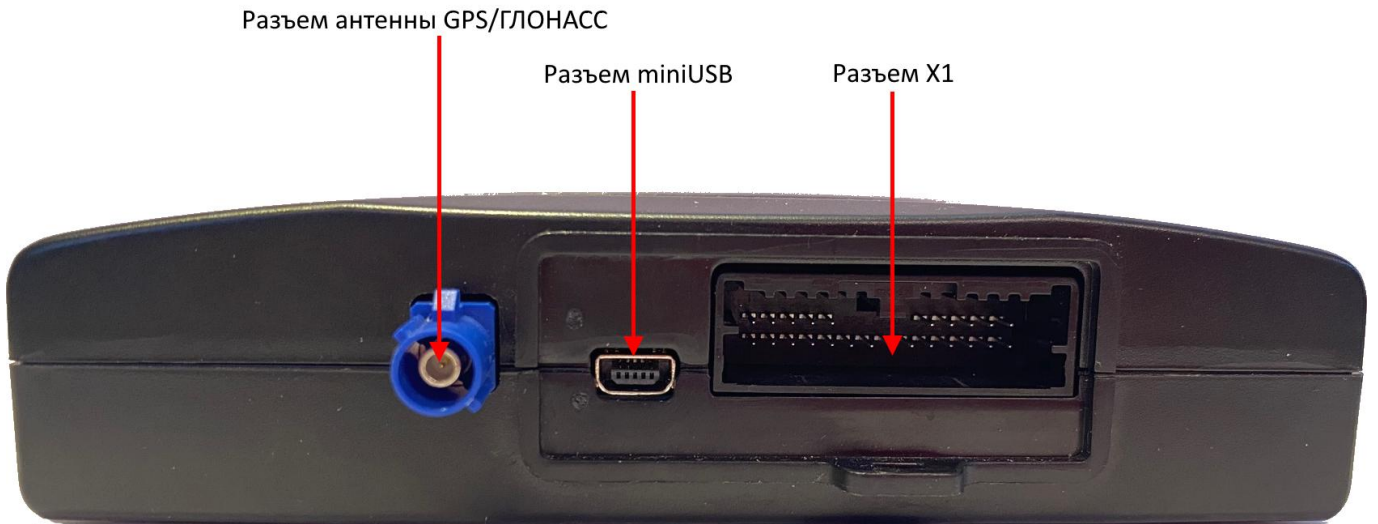


Рисунок 3.1(в) Сторона разъемов терминала FORT-114E

На стороне разъемов терминала расположены:

- интерфейсный разъем X1 (описание контактов см. в разделе «Описание интерфейсных разъемов»);
- интерфейс miniUSB для локального конфигурирования и настройки терминала с помощью персонального компьютера и программного обеспечения «Конфигуратор»
- разъем для подключения внешней антенны GPS/ГЛОНАСС (только в терминале FORT-114E)
- проушина для опломбирования кабеля после подключения.

3.4 Описание интерфейсных разъёмов.

Терминал FORT-114 имеет интерфейсный разъем X1, все контакты которого описаны ниже.

1												10	
SPK+	MIC+	RS232 Rx	RS485A	CANH					D4	D3	A2	A1	V+
SPK-	MIC-	RS232 Tx	RS485B	CANL	1WIRE	NC	NC	NC	D6	D5	IGN	O1	GND
11													24

Рисунок 3.2. Интерфейсный разъем терминала FORT-114



Таблица 3.2. Разъем X1 терминала FORT-114.

№ контакта	Наименование сигнала	Цвет	Назначение
1	SPK+	Зелено-белый	Выход на громкоговоритель +
2	MIC+	Голубо-белый	Микрофон +
3	RS232 Rx	Коричневый	Интерфейс RS-232 контакт Rx
4	RS485A	Желто-белый	Интерфейс RS-485 контакт А (+)
5	CANH	Коричнево-черный	Интерфейс CAN контакт Н
6	D4	Белый	Цифровой вход 4
7	D3	Белый	Цифровой вход 3
8	A2	Оранжевый	Цифро-аналоговый вход 2 (0-30В)
9	A1	Оранжевый	Цифро-аналоговый вход 1 (0-15В)
10	V+	Красный	Питание 12В или 24В
11	SPK-	Зелено-черный	Выход на громкоговоритель -
12	MIC-	Голубо-черный	Микрофон -
13	RS232 Tx	Фиолетовый	Интерфейс RS-232 контакт Tx
14	RS485B	Желто-черный	Интерфейс RS-485 контакт В (-)
15	CANL	Оранжево-черный	Интерфейс CAN контакт L
16	1WIRE	Серый	Интерфейс 1-WIRE
17	NC		Не используется
18	NC		Не используется
19	NC		Не используется
20	D6	Белый	Цифровой вход 6
21	D5	Белый	Цифровой вход 5
22	IGN	Голубой	Состояние линии зажигания
23	O1	Желтый	Цифровой выход 1
24	GND	Черный	Земля

ПРИМЕЧАНИЕ: Цвета проводов указаны для стандартного жгута, также на каждом проводе указана маркировка с наименованием сигнала.

3.5 Функциональные возможности терминалов серии FORT-114

Ниже приведено краткое описание сервисов, предоставляемых терминалом FORT-114/E/WIFI.

Примечание: для работы некоторых сервисов и функций может потребоваться обновленные версии ПО для терминалов.

3.5.1 Мониторинг местоположения транспортного средства (функция «Управление автопарком»)

Данная функция позволяет осуществлять контроль перемещения транспортного средства из диспетчерского центра. По каналам GPRS/Wi-Fi терминал FORT-114 передает в диспетчерский центр информацию о местоположении (географические широту и долготу), высоту над уровнем моря, направление и скорость движения объекта, а также

данные датчиков и другие данные. Вся информация поступает на сервер системы мониторинга и обрабатывается программным обеспечением (например, программным обеспечением системы мониторинга за подвижными объектами Fort-Monitor). Через программное обеспечение диспетчер может наблюдать на карте местности все перемещения подконтрольных транспортных средств, отслеживать выполнение водителями заданий, следить за отклонениями в маршруте и графике движения, контролировать въезд в запрещенные для посещения зоны и т.п.

3.5.2 Сбор телеметрической информации

Данная функция позволяет осуществлять сбор телеметрической информации от различных датчиков, установленных в транспортном средстве и подключенных к интерфейсам терминала. Вся собранная информация периодически передается в центр мониторинга (диспетчерский центр), на ее основе возможна организация удаленного контроля расхода топлива транспортным средством, контроля работы специальных механизмов и пр.

3.5.3 Функция «Контроль стиля вождения»

При включении данной функции в настройках, контролируются резкие ускорения и торможения, производимые водителем при управлении транспортным средством, а также возникновение резких боковых ускорений (например, при вхождении в повороты на большой скорости). Для работы этой функции необходимо настроить пороги ускорений для каждого вида контролируемого события, и мин. время превышения порога для его генерации. При включении услуги, данные о возникающих событиях превышения заданных порогов передаются на сервер мониторинга. Для уведомления водителя о нарушении в момент возникновения события, с помощью модуля AlgorithmiX возможно сконфигурировать активацию выхода терминала, к которому может быть подключен зуммер или световой индикатор. Настройки (пороги ускорений, мин. время превышения порогов) могут зависеть от типа и модели транспортного средства. Например, для грузовых автомобилей вследствие большей массы и, следовательно, инерционности, пороги ускорений будут ниже, чем на легковых автомобилях. Также настройки могут зависеть от условий эксплуатации транспортного средства, и ожидаемого стиля вождения водителя.

Дополнительно в настройках можно включить контроль продольных/поперечных ударов. Удар для терминала — это событие, ускорения при котором значительно превышают уровни типичных ускорений, возникающих при разгоне/торможении/повороте транспортного средства. Для настройки этой функции необходимо задать соответствующие настройки порогов продольных/поперечных ускорений, мин. время их фиксации. При этом минимальный порог продольных/поперечных ускорений для корректной работы этой функции составляет 9.8 м/с² (1G).

При контроле событий стиля вождения, ударов важно чтобы терминал в транспортном средстве был жестко прикреплен к его элементам конструкции, с отклонениями не более +/- 5 градусов относительно осей транспортного средства. Также необходимо чтобы была выполнена калибровка расположения терминала в активном режиме (при включенном зажигании) и выполнено применение калибровки перезагрузкой терминала.

Для проверки корректности ориентации/калибровки терминала можно воспользоваться датчиком ориентации, состояние которого можно увидеть в Конфигураторе, или на сервере «Форт-Монитор», добавив его в список датчиков. Данный датчик показывает ошибку, если реальное положение терминала значительно не соответствует указанной в конфигурации ориентации, или если в терминале неправильная калибровка. Датчик ориентации не определяет случаи, когда терминал установлен с отклонением относительно продольной оси транспортного средства в предполагаемой ориентации. Например, в конфигурации указана ориентация 0, а фактическая ориентация

терминала соответствует ориентации 1 или ориентации 6, или терминал установлен с отклонением в 45 градусов вправо относительно продольной оси транспортного средства.

Среди настроек функции стиля вождения, есть опция изменения знаков регистрируемых ускорений по продольной оси. По умолчанию, эта опция в настройках выключена, и ускорение имеет отрицательный знак, торможение – положительный. При включении этой опции знаки ускорений по продольной оси меняются на противоположные: ускорение имеет положительный знак, торможение – отрицательный. Данная функция необходима для согласования передаваемых значений, с ожиданием систем мониторинга транспорта.

При использовании функции контроля стиля вождения необходимо принимать во внимание, что при смене условий эксплуатации транспортного средства, например эксплуатации в зимних условиях, на грунтовых дорогах, или износе частей транспортного средства, влияющих на его тормозной путь (например, шин), может измениться динамика движения транспортного средства, и следовательно, некоторые события стиля вождения, например, могут перестать определяться, или будут определяться некорректно. В этом случае, может потребоваться коррекция настроек стиля вождения.

Режим обучения настроек стиля вождения предназначен для упрощения подбора предварительных настроек под конкретный тип транспортного средства, условий эксплуатации, ожидаемый стиль вождения. При включении этого режима, терминал будет анализировать события стиля вождения, и автоматически изменять настройки этих событий таким образом, чтобы эти события фиксировались все реже. Для корректной настройки необходимо, чтобы в процессе обучения настройкам, стиль вождения водителя на транспортном средстве был как можно ближе к ожидаемому при его типовой эксплуатации, и избегались ситуации с резкими ускорениями/торможениями/боковыми ускорениями, проезд по местам без дорожного покрытия, а также проезд на скорости более 15 км/ч по ямам, неровностям дорожного покрытия, искусственным элементам дорожного покрытия для снижения скорости. Возможны два режима обучения – быстрый – когда настройки подбираются более грубо, и стандартный – тогда терминал медленней, но точнее подбирает настройки. Подбор настроек начинается с настроек стиля вождения и датчика ударов, указанных в конфигурации в начале обучения. Рекомендуется при включении этой функции, установить такие начальные настройки, чтобы на транспортном средстве в его режиме типовой эксплуатации, без экстремальных ускорений, фиксировались события стиля вождения. Для этого можно использовать шаблон настроек «Начальные настройки режима обучения» в Конфигураторе. При этом на спец.технике, автобусах, или крупнотоннажных автомобилях может потребоваться коррекция начальных настроек. При включении функции обучения, настройки датчика удара автоматически настраиваются уровнем выше настроек стиля вождения. В процессе обучения настроек стиля вождения не рекомендуется перезагружать терминал, отключать его встроенную АКБ или допускать ее полный разряд. Это может привести к замедлению обучения настроек. Обучение настроек можно считать законченным, когда в процессе движения транспортного средства в типовых для него условиях эксплуатации без экстремальных ускорений, события стиля вождения перестали фиксироваться в системе мониторинга. После этого режим обучения можно выключить. Так же есть функция автоотключения режима обучения через указанное количество дней активности терминала. День считается активным, если терминал в транспортном средстве в течении дня получал валидные координаты и скорость движения в течении как минимум 5 минут превышала 5 км/ч. Кроме того можно настроить неограниченное время обучения. Использование режима обучения не гарантирует идеальный подбор настроек стиля вождения, ударов под транспортное средство, его режим эксплуатации и типовой стиль вождения, и следовательно, отсутствие ложных срабатываний. После окончания работы функции обучения настроек требуется дополнительная ручная коррекция настроек стиля вождения, датчика удара под условия

эксплуатации транспортного средства, стиль вождения водителя для надежной фиксации этих событий, и для отсутствия ложных срабатываний.

3.5.4 Функция «черного ящика»

В условиях невозможности передать на сервер мониторинга собранную об объекте информацию (например, из-за отсутствия сигнала GSM сети) терминал FORT-114 выполняет ее сохранение в энергонезависимой памяти. Передача всей накопленной информации производится сразу же после появления такой возможности.

3.5.5 Голосовая связь

Терминал FORT-114 реализует функции дозвона через сеть GSM на заранее запрограммированный номер телефона (связь с диспетчером). Установление и разрыв соединения может инициироваться путем нажатия водителем кнопки, подключенной к терминалу. Также терминал может принимать входящие звонки с разрешенных в конфигурации номеров.

3.5.6 Оповещения через SMS о критических событиях

Функция позволяет передать SMS при распознавании на одном из входов терминала активного состояния (например, нажатие тревожной кнопки). SMS будет послано на телефонные номера в соответствии с запрограммированной в терминале телефонной книгой (до 5 номеров). Также возможна передача SMS при критически низком значении напряжения внешнего питания (аккумулятора транспортного средства) или слишком низкого заряда встроенной в терминал аккумуляторной батареи.

3.5.7 Функция дистанционного включения/выключения исполнительных устройств

Данная функция позволяет дистанционно управлять подключенным к цифровому выходу терминала исполнительным устройством автомобиля путём подачи команд по каналам SMS или GPRS из диспетчерского центра. Таким исполнительным устройством может быть, например, устройство отсечения подачи топлива в двигатель (противодействие угону), сигнал штатной или дополнительной системы сигнализации на включение тревоги и т.п.

3.5.8 Локальное и удалённое изменение конфигурации (настроек) терминала

Данная функция позволяет обеспечить локальное (с помощью подключения компьютера к устройству через интерфейс USB) либо удалённое (через службу пакетной передачи данных GPRS) изменение конфигурации терминала программой «Конфигуратор». Кроме того, конфигурацию терминала также можно обновить с помощью специальной функции сервера «Форт-Монитор» сформировав задание на загрузку. Конфигурация будет загружена в терминал при его выходе на связь с сервером. По окончании загрузки конфигурации, если в терминале установлено разрешение на автоматическую перезагрузку после загрузки прошивки/конфигурации, терминал автоматически перезагрузится. При отсутствии разрешения – для применения конфигурации терминал нужно будет перезагрузить, подключившись к нему локально, или отправив специальную команду для перезагрузки.

3.5.9 Удалённого обновление встроенного программного обеспечения

Данная функция позволяет удалённо с сервера через службу пакетной передачи данных GPRS или через сеть Wi-Fi обновить встроенное программное обеспечение терминала.

3.5.10 Гибкая настройка поведения терминала в конфигурации

С помощью данной функции, которая в конфигурации терминалов серии FORT-114 называется «AlgorithmiX Lite», пользователь может гибко настраивать поведение терминала. При этом расширяется число практических ситуаций применения терминала,

когда можно будет обойтись без доработки прошивки, и реализовать необходимое поведение терминала в какой-то ситуации просто задав его в конфигурации. Например, возможно подать звуковой сигнал водителю, активировав выход с подключенным к нему звукоизлучателем, когда водитель превышает заданный порог скорости. Более подробная информация об этой функции приведена в «Руководстве по конфигурированию» и в статье «Теория и практика AlgorithmiX Lite».

3.5.11 Работа в сетях Wi-Fi (только для FORT-114WiFi).

Терминал FORT-114WiFi обеспечивает возможность работы в сети Wi-Fi 802.11 b/g/n для передачи данных на сервер данных мониторинга, на FORT WIFI Hub или подключения к терминалу для конфигурирования, обновления встроенного ПО. Для этого в настройках терминала должна быть указана сеть WIFI и ее пароль (см. «Руководство по конфигурированию»). Канал передачи данных через сеть Wi-Fi, является для терминала FORT-114WiFi более приоритетным, и передача данных через GPRS будет происходить только при условии, что указанная в конфигурации сеть Wi-Fi недоступна (переход на канал GPRS и обратно к Wi-Fi осуществляется автоматически).

3.5.12 Взаимодействие с устройствами и датчиками через радиointерфейс Bluetooth 4.0 BLE.

Терминалы серии FORT-114 имеют радиointерфейс Bluetooth 4.0 BLE, что позволяет им обмениваться данными с различными устройствами и датчиками по этому интерфейсу. При этом нужно принимать во внимание, что для работы радиointерфейса Bluetooth 4.0 BLE, модуль GSM должен быть включен в конфигурации.

3.5.13 Функция пользовательских географических областей (геозон)

При задании пользователем геозон в конфигурации, терминал будет непрерывно сравнивать поступающие от навигационного модуля координаты с заданными геозонами, и при въезде в них будет создано событие о въезде в геозону для «AlgorithmiX Lite». Соответствующее событие будет создано и при выезде из геозоны. При указании в параметрах геозон лимита скорости, с помощью «AlgorithmiX Lite» возможно создать извещение на сервер или звуковой сигнал водителю о нарушении скоростного режима в геозоне. Также с помощью «AlgorithmiX Lite» можно создать 1 динамическую геозону (например, при выключении зажигания) для сигнализации, например, об эвакуации автомобиля.

В терминале поддерживаются геозоны следующих типов:

- круговые (геозона задается координатами центральной точки и радиусом)
- полигональные геозоны (могут иметь произвольную форму и задаются минимум 3 точками)

Общее число геозон круговых, и точек полигональных геозон может быть максимум 100.

3.5.14 Функция CAN сканера

CAN-сканер предназначен для поиска в CAN-шине автомобиля необходимых пользователю параметров (обороты двигателя, скорость, данные датчиков и т.д.) и конфигурирования терминала для передачи этих параметров на сервер.

Работает эта функция совместно с ПО «Конфигуратор». Более подробное описание работы с CAN Scanner можно найти в «Руководство по CAN Scanner».

3.5.15 Функция Bluetooth сканера

Bluetooth сканер предназначен для поиска и отображения BLE-устройств, сообщения от которых может принимать терминал. Работает эта функция совместно с ПО «Конфигуратор». Более подробное описание работы с Bluetooth сканером можно найти в

«Руководство по конфигурированию телематических терминалов FORT-111M/112M/114/114WIFI».

3.5.16 Функция GPS сканера

GPS сканер используется для отображения видимого терминалом созвездия спутников GPS/ГЛОНАСС и уровня сигнала каждого из них. Данная функция может быть полезна в выборе наилучшего расположения терминала для приема навигационных сигналов при его монтаже. Более подробное описание работы с GPS сканером можно найти в «Руководство по конфигурированию телематических терминалов FORT-111M/112M/114/114WIFI».

3.5.17 Функция указания пользовательских настроек для начального определения координат

С помощью данной функции, пользователь может указать настройки начального определения координат: мин. число спутников, мин. допустимое качество сигнала, мин. угол возвышения спутников. Также возможно указать профиль движения: Автомобиль/Пешеход.

3.5.18 Функция фильтрации координат

Пользователь может настроить фильтрацию координат, получаемых от навигационного модуля, согласно выбранным фильтрам для уменьшения количества выбросов координат (например, в условиях плохого приема навигационных данных) и улучшения качества треков.

Возможные фильтры: по зажиганию, по датчику движения, по количеству спутников, по изменению курса, по HDOP, по скорости, по ускорению, по высоте, SMART фильтр.

Принцип фильтрации: получаемые от навигационного модуля данные проверяются на соответствие критериям, указанных во включенных фильтрах. Если текущие данные не удовлетворяют установленному критерию, то координаты объявляются не валидными, и именно такой признак передается в систему мониторинга. Объявление координат не валидными зависит от настройки степени фильтрации. При сильной степени фильтрации достаточно срабатывания любого из фильтров, для объявления координат не валидными. При слабой и средней степени фильтрации необходимо срабатывание сразу нескольких фильтров для объявления координат не валидными. Настройки Наличия зажигания/движения для валидности имеют наибольший приоритет, и координаты могут стать не валидными только по одному из этих условий, независимо от срабатывания других фильтров и настройки степени фильтрации.

3.5.19 Функция сглаживания координат

Назначение функции сглаживания – уменьшать влияние случайных помех на текущие координаты. Для этого используется специальный алгоритм, который для расчета текущих координат использует историю изменения координат, и учитывает степень сглаживания, указанную пользователем. В систему мониторинга при этом отправляются модифицированные координаты, которые могут отличаться от тех, которые показывает в тоже время навигационный модуль. При включении этой функции, возможно, что радиус поворотов на треках станет больше, чем был бы без этой функции. Также при включении этой функции возможны флуктуации скорости в некоторых ситуациях (например, при сглаживании на стоянке).

Для данной функции возможно настроить: один из 4х уровней сглаживания в движении (Не сглаживать/Слабое/Среднее/Сильное/Максимальное), применение настроек сглаживания для движения по датчику определения стоянок или по скорости, вкл/выкл. сглаживание на стоянке.

3.5.20 Функция зуммера

С помощью данной функции, при наличии подключенного к выходу терминала звукоизлучателя, пользователь может настроить воспроизведение 5 различных звуковых сигналов, задаваемых параметрами: длительность импульса, длительность паузы после импульса, число импульсов. Данная функция интегрирована с «AlgorithmiX Lite», и воспроизведение заданного звукового сигнала можно настроить по одному из доступных в «AlgorithmiX Lite» событий (например: включение зажигания, въезд в геозону, превышение скорости, прием ключа/карты RFID/1Wire и др.).

3.5.21 Функция выбора навигационных систем

Пользователь может выбрать те навигационные системы, из поддерживаемых терминалом, которые будут использоваться им для определения координат. Например: ГЛОНАСС, GPS, Galileo, Beidou и др.

3.5.22 Альтернативные параметры навигации

С помощью набора альтернативных параметров навигации (период генерации точек, угол поворота, расстояние), пользователь может настроить повышенную, или наоборот, уменьшенную частоту генерации точек с координатами. С помощью AlgorithmiX Lite, можно настроить переключение на эти параметры с помощью какого-либо события (въезд в геозону, выезд из геозоны, активация какого-то из входов).

3.5.23 Сохранение пользовательского примечания

Непосредственно в самом терминале, пользователь может сохранить произвольное текстовое поле длиной до 400 символов. Оно может быть использовано, например, для сохранения информации о том, когда и кем был смонтирован терминал на транспортное средство, особенностях монтажа. При этом возможно удаленно запросить содержимое этого поля, с помощью специальной команды (см. описание команды ORTTTEXT).

3.5.24 Режим пониженного энергопотребления (спящий режим)

В терминале может быть настроен режим пониженного энергопотребления, в котором для максимального сохранения заряда встроенной АКБ, при условии отсутствия активного уровня на линии зажигания (входе IGN), терминал отключит коммуникационные модули GSM/WiFi, навигационный модуль, а также некоторые другие, и перейдет в специальный «спящий режим». В этом режиме микроконтроллер терминала не принимает/передает какие-либо данные через проводные и беспроводные интерфейсы, а только сохраняет текущее программное состояние, и ожидает активного уровня на линии зажигания. После появления активного уровня на линии зажигания, терминал выходит из спящего режима, включает коммуникационные модули, навигационный модуль и продолжает работу согласно конфигурации.

3.5.25 Функция контроля скорости

С помощью данной функции можно контролировать превышение скорости в заданных геозонах с сигнализацией водителю зуммером о превышении. Можно настроить

до 6 независимых профилей контроля скорости. Для каждого профиля можно настроить: контролируемый порог скорости, порог времени превышения порога скорости для активации профиля, разрешенные геозоны для работы профиля, запрещенные геозоны для работы профиля, профиль зуммера используемый для сигнализации о нарушении. Так же возможно настроить выполнение действий AlgorithmiX при превышении порога, и при снижении скорости ниже порога.

Данная функция работает только при включении AlgorithmiX, и для своей работы требует наличия валидных координат от навигационного модуля.

3.5.26 Функция сохранения АКБ терминала

Данная функция предназначена для продления срока эксплуатации АКБ терминала. При включении данной функции в конфигурации терминала заряд АКБ будет ограничен уровнем 45+/-5% от номинальной емкости. Данная функция включена в конфигурации терминала по умолчанию.

3.5.27 Функция защиты от подмены времени РЭБ-системами.

Данная функция предназначена для защиты от подмены времени РЭБ-системами. При активации функции, терминал считает более приоритетным время периодически получаемое по NTP, а время, получаемое из навигационных систем, при его корректности, используется только для дополнительной коррекции времени терминала. Так же есть возможность задать использование времени только от навигационной системы ГЛОНАСС.

3.5.28 Функция считывания скорости автомобиля по протоколу j1979

Данная функция, при ее активации в настройках, позволяет при наличии возможности подключения к интерфейсу OBD-II в автомобиле считывать по протоколу j1979 скорость автомобиля и передавать на сервер. Скорость считывается с частотой 1 Гц, а на сервер передается в периодических точках. Данная функция реализована в терминалах FORT-114WIFI.

Примечание: для работы в данном режиме дополнительно требуется подключить к зажиганию ТС вход А1 терминала, настроить на нем уровень напряжения, соответствующего заведенному двигателю. При отсутствии данного подключения, либо неправильном уровне напряжения, запрос скорости выполняться не будет.

3.5.29 Функция сбора идентификаторов WIFI точек доступа и базовых станций GSM

С помощью данной функции, при ее активации в настройках, терминал периодически будет собирать и посылать на сервер список видимых им BSSID идентификаторов WIFI точек доступа, а также идентификаторов базовых станций GSM для использования в сервисе FT Locator. Данный сервис позволяет получать приблизительное местоположение терминала в периоды глушения GNSS сигналов. Данная функция реализована в терминалах FORT-114WIFI.

3.6 Описание алгоритма функционирования терминала

Алгоритм функционирования терминала зависит от параметров загруженной в него конфигурации. При активной функции «мониторинг транспортного средства» терминал осуществляет периодическую регистрацию точек с полным набором данных мониторинга и дальнейшую передачу накопленных данных посредством GPRS (или Wi-Fi) на сервер системы мониторинга. Данные включают:

- текущее местоположение ТС, скорость, высота и направление движения;
- информацию о внутреннем состоянии терминала (напряжение внешнего питания, напряжение встроенной резервной АКБ и др.);
- данные подключенных к терминалу датчиков (состояние входов/выходов, данные датчиков с интерфейсами RS232/485, Bluetooth и др.);
- уровень сигнала GSM или Wi-Fi сети (для терминала FORT-114WiFi)
- прочую информацию

Период фиксации данных настраивается и может быть различным в зависимости от следующих условий:

- нахождение терминала на стоянке («зажигание» выключено) или в движении («зажигание» включено);
- нахождении терминала в подвижном или неподвижном состоянии (в режиме определения стоянок по акселерометру)
- нахождение терминала в зоне домашней сети GSM или в роуминге.

Кроме того, точки с полным набором данных мониторинга регистрируются и при некоторых событиях. Например, при включении/выключении зажигания, потере регистрации в сети GSM, или при регистрации в ней.

Также терминал может обеспечивать внеочередную фиксацию данных о своем местоположении каждый раз при преодолении заданного расстояния или поворота на заданный угол, что обеспечивает более четкую регистрацию трека движения ТС в диспетчерском ПО. При это формируются точки с сокращенным набором данных мониторинга, который включает:

- текущее местоположение ТС, скорость, высота и направление движения;
- информацию о внутреннем состоянии терминала (напряжение внешнего питания, напряжение встроенной резервной АКБ и др.);
- уровень сигнала GSM или Wi-Fi сети (для терминала FORT-114WiFi)

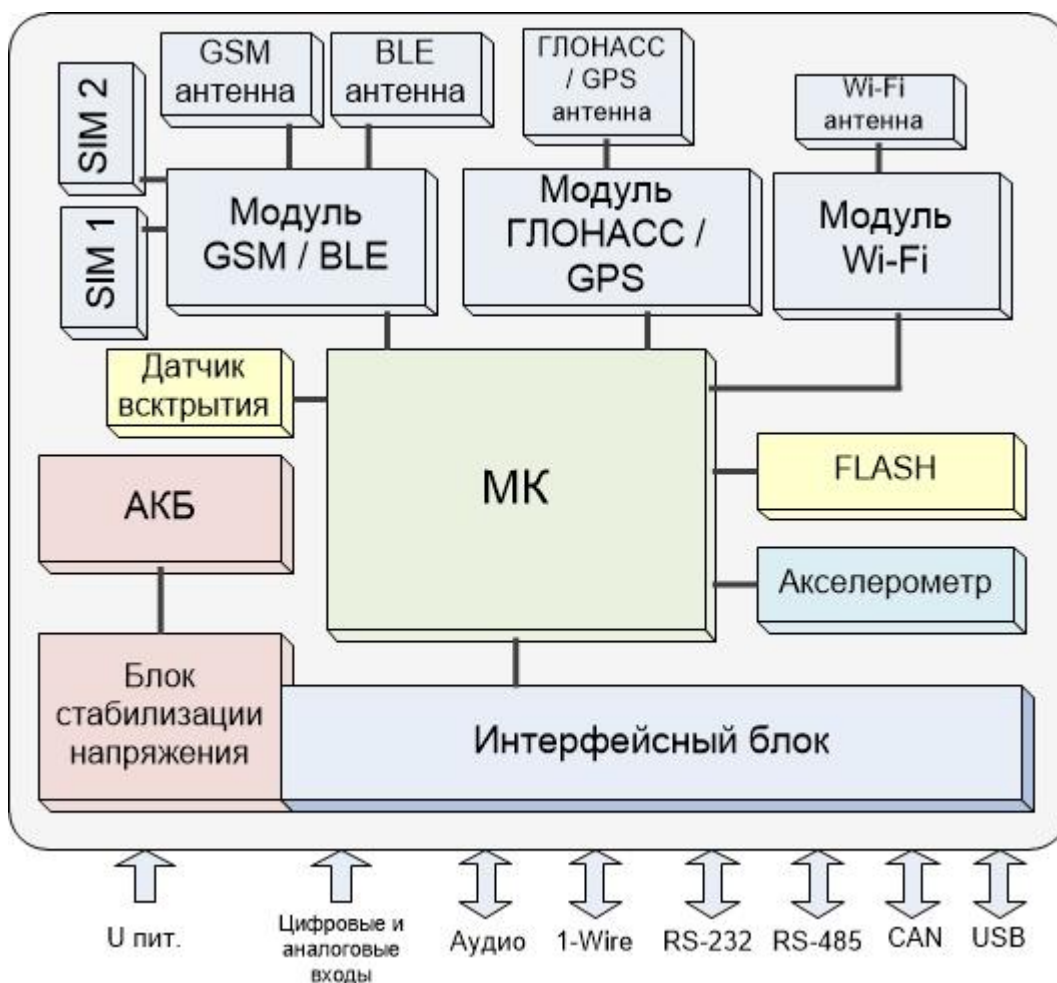
3.7 Функциональная схема терминала FORT-114.

Функционально терминал FORT-114 и его модификации состоят из следующих основных компонентов:

- модуль ГЛОНАСС/GPS;
- встроенная антенна ГЛОНАСС/GPS (для FORT-114E используется внешняя антенна);
- модуль GSM / Bluetooth 4.0 (BLE);
- встроенная антенна GSM;
- встроенная антенна Bluetooth (BLE);
- Модуль Wi-Fi (для терминала FORT-114WiFi)
- Встроенная Wi-Fi антенна (для терминала FORT-114WiFi)
- Микроконтроллер (МК);
- FLASH память;
- Акселерометр;
- Блок стабилизации напряжения;
- Интерфейсный блок.
- Встроенная резервная АКБ

- Датчик вскрытия

На рисунке ниже функциональная схема терминала FORT-114



Далее изложено назначение каждого из компонентов.

Модуль ГЛОНАСС/GPS. В терминале FORT-114 используется высокочувствительный модуль GPS (GPS/ГЛОНАСС), который с помощью встроенной (а для FORT-114E внешней) антенны принимает кодовые сигналы со спутников системы ГЛОНАСС и спутников системы GPS. Модуль вычисляет географические координаты своего местоположения, высоту над уровнем моря, направление движения, скорость и точное время.

Модуль GSM/Bluetooth предназначен для обеспечения работы терминала FORT-114 в GSM – сети. Модуль выполняет следующие функции:

- обеспечивает идентификацию терминала в GSM-сети с использованием SIM-карты;
- обеспечивает исходящее и входящее соединение и передачу голоса при голосовой связи
- обеспечивает обмен данными между терминалом и сервером центра мониторинга по протоколу TCP/IP с использованием услуги пакетной передачи данных GPRS;
- обеспечивает прием и передачу SMS – сообщений.

Также GSM модуль в терминалах имеет радиointерфейс Bluetooth 4.0 (BLE) с его помощью возможен обмен данными с различными BLE-устройствами и датчиками;

Модуль Wi-Fi со встроенной антенной предназначен для обеспечения работы терминала FORT-114WiFi в Wi-Fi – сети.

Акселерометр обеспечивает измерение ускорения транспортного средства по каждой из трех осей, эти данные позволяют автоматически определить факты остановки и движения автомобиля, обеспечивать контроль стиля вождения.

FLASH-память предназначена для хранения конфигурации устройства, а также для временного хранения данных, которые по каким-либо причинам не могут быть переданы на сервер мониторинга (функция «черный ящик»).

Интерфейсный блок обеспечивает электрическое согласование сигналов, поступающих на входные интерфейсы терминала, для последующей передачи их в центральный процессор и обратно.

Датчик вскрытия генерирует событие о вскрытии корпуса, информация о событии сохраняется в энергонезависимую память для передачи на сервер и дальнейшей обработки. Возможен запрос времени последнего вскрытия корпуса устройства по команде (SMS или с сервера).

Микроконтроллер (МК) исполняет программное обеспечение, загруженное в терминал. Согласно заданной пользователем конфигурации и алгоритмам, заложенным в ПО, микроконтроллер осуществляет обработку всех внутренних и внешних сигналов, а также генерацию на их основе сообщений, передаваемых через GSM сеть.

Блок стабилизации напряжения обеспечивает электропитание терминала от внешнего источника постоянного тока. Стабилизация напряжения и защита от изменения полярности позволяют обеспечить бесперебойную работу устройства при широком диапазоне входного напряжения. Функция заряда **встроенной аккумуляторной батареи (АКБ)** реализует заряд АКБ, которая обеспечивает питание устройства в случае отключения внешнего источника.

4 Подготовка к работе и монтаж терминала в транспортном средстве.

Терминал FORT-114 является многофункциональным устройством. Возможна реализация различных схем его установки на транспортное средство. От самых простых, реализующих только функции мониторинга местоположения транспортного средства, до очень сложных, с большим набором дополнительных функций. Под каждую задачу терминал FORT-114 можно адаптировать путём выбора перечня подключаемых датчиков, схем их включения и настроек терминала.

Подготовку к работе и монтаж терминала в транспортном средстве необходимо производить в строгом соответствии с указаниями данного раздела. Конфигурирование (настройка режимов) терминала производить в соответствии с документом «Руководство по конфигурированию».

4.1 Подготовка терминала к монтажу в ТС.

Перед размещением терминала в месте эксплуатации необходимо установить в него SIM-карту и подключить резервную АКБ, проведя следующую последовательность действий:

1. Переверните терминал и открутите крепежные винты, удерживающие крышку корпуса (см. рисунок 4.1).



Рисунок 4.1

2. Снимите крышку.
3. Установите в устройство SIM-карту(ы).

Для установки nanoSIM-карт в устройство просто вставьте их в слот как это показано на рисунке ниже. Слот №1 расположен справа (см. рисунок ниже) ближе к GSM модему. SIM-карта установленная в слот №1 используется по умолчанию. Слот №2 слева, переключение на передачу данных через SIM-карту в этом слоте происходит при невозможности передать их через карту в слоте №1. Подробнее об эксплуатации устройства с двумя SIM-картами читайте в разделе «Использование двух SIM-карт».

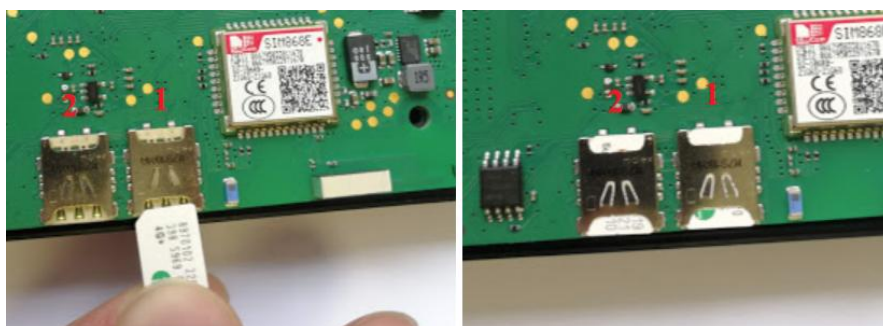


Рисунок 4.2. Установка nanoSIM-карт в терминал FORT-114.

ВНИМАНИЕ: Рекомендуется использовать SIM-карты типа M2M или «термо», специально адаптированные для эксплуатации в условиях изменяющихся температур. Такие карты будут иметь значительно больший срок службы, уточняйте возможность получения этих карт у своего оператора.

ВНИМАНИЕ: Для успешного выполнения терминалом своих функций на тарифе, привязанном к SIM – карте, устанавливаемой в устройство, обязательно должны быть подключены услуги пакетной передачи данных (GPRS), автоматического определения номера (АОН), приема передачи SMS.

4. Подключите аккумуляторную батарею к соответствующему двухконтактному разъему до защелкивания (рисунок 4.3).



Рисунок 4.3. Подключение аккумуляторной батареи

5. Установите обратно крышку корпуса устройства, аккуратно проложив внутри кабель АКБ, так чтобы не пережать его при закрытии.
6. Прикрутите крепежные винты, удерживающие крышку корпуса.

4.2 Общие требования к прокладке кабеля в транспортном средстве.

При прокладке кабелей в транспортном средстве, следует придерживаться следующих требований:

1. Не допускается прокладывать кабель вблизи движущихся частей, источников электромагнитных помех (стартера, генератора, катушки зажигания, высоковольтных проводов).
2. При выборе мест для прокладки необходимо избегать прилегания кабеля (жгута) к острым краям элементов автомобиля.
3. После монтажа убедитесь, что все соединения надежны и хорошо заизолированы.
4. При необходимости наращивать длину проводов используйте кабель сечением не менее $0,35 \text{ мм}^2$. Соединение проводов осуществляйте методом скрутки или с использованием клеммников.

4.3 Монтаж терминала в транспортном средстве.

Осуществите подготовку места в транспортном средстве для установки терминала в строгом соответствии со следующими требованиями:

1. Место установки терминала должно быть выбрано, исходя из его габаритных ($129 \times 63 \times 32 \text{ мм}$) и установочных (см. рисунок 4.4) размеров, а также с учетом обеспечения требуемого пространства для удобного подключения разъемов.

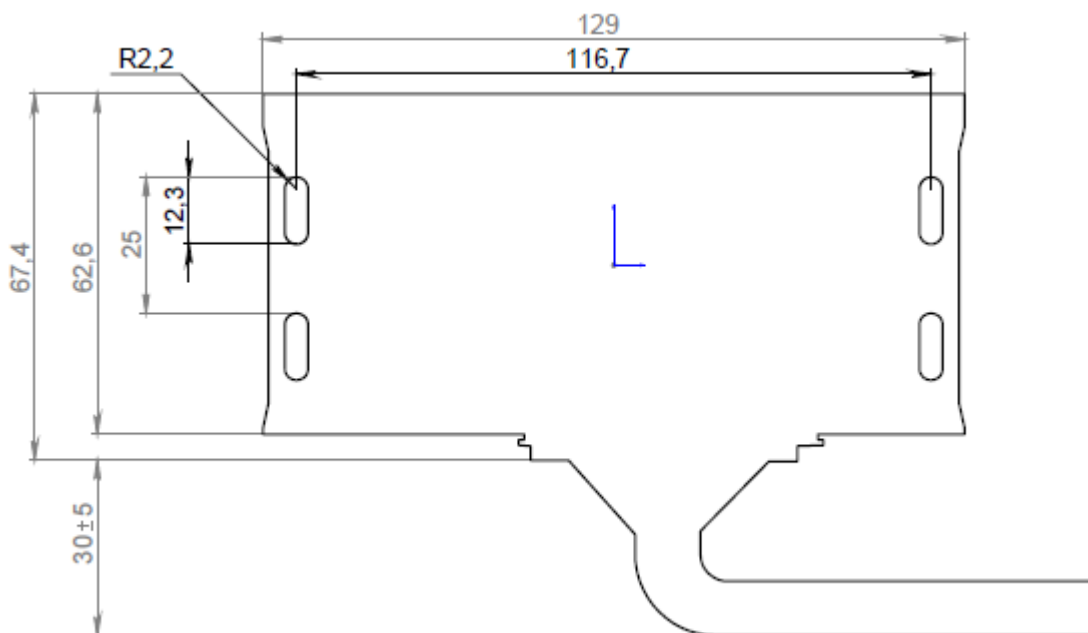


Рисунок 4.4 Установочные размеры терминала FORT-114

2. Место установки должно обеспечивать возможность жесткого крепления терминала к корпусу транспортного средства винтами М4 х 25 ISO 7045 (точная длина винта выбирается исходя из толщины поверхности, на которую будет закреплено устройство).
3. Запрещено устанавливать терминал в местах, где его корпус или разъемы могут соприкоснуться с движущимися частями или неизолированными электрическими контактами.
4. При выборе места для установки терминала необходимо учитывать допустимые условия его эксплуатации (температурный диапазон $-40 - +85^{\circ}\text{C}$ (до $+60^{\circ}\text{C}$ при использовании АКБ), степень защиты от проникновения посторонних тел и воды – IP40). Запрещено устанавливать терминал в моторном отсеке и др. местах, где указанные условия не соблюдаются.
5. При выборе места установки терминала желательно обеспечить минимальное расстояние до мест крепления датчиков, и разъема подключения к бортовой сети автомобиля, а также с учетом возможности обеспечить прокладку кабелей и жгутов проводов к местам подключений.
6. При выборе места установки терминала желательно обеспечить удобный доступ для подключения ПК к USB разъему терминала в случаях необходимости его локальной диагностики или конфигурирования.
7. Терминал FORT-114 должен располагаться в горизонтальной плоскости. Поскольку ГЛОНАСС/GPS антенна установлена внутри терминала в верхней части, то для уверенного приема сигнала со спутников необходимо обеспечить максимальную открытость небосводу верхней части устройства (см. рисунок 4.5). Кол-во металлических элементов между поверхностью терминала и небосводом должно быть минимальным. Рекомендуемое мест монтажа устройства – под передней панелью в салоне ТС. Не рекомендуется располагать устройство под стеклами с электро-обогревом т.к. нити обогрева блокируют/искажают прохождение сигналов ГЛОНАСС/GPS. В случае затруднения с обеспечением максимальной открытости небосвода при монтаже терминала FORT-114, рекомендуется использовать терминал FORT-114E с внешней антенной GPS/ГЛОНАСС.



Рисунок 4.5. Ориентация FORT-114 при установке в транспортном средстве

4.4 Установка и подключение внешней антенны ГНСС в терминале FORT-114Е.

Терминал FORT-114Е комплектуется внешней ГНСС (ГЛОНАСС/GPS) антенной. Для использования терминала необходимо осуществить монтаж ГНСС (ГЛОНАСС/GPS) антенны и прокладку кабеля до места установки устройства. В зависимости от партии, внешний вид антенны и ее длина могут отличаться. Возможные варианты поставляемых антенн приведены на рисунках 4.6 а/б.

ПРИМЕЧАНИЕ: Длина кабеля стандартной ГНСС антенны – 3-5м.

При монтаже обеспечьте максимальную открытость небосводу активной (приемной) поверхности ГЛОНАСС/GPS антенны для получения прямых сигналов со спутников. Активная поверхность антенны обозначена указателем на боковой грани корпуса (см. рисунок 4.6 а). Количество металлических элементов, затеняющих видимость небосвода ГЛОНАСС/GPS антенной, должно быть минимальным. Также не рекомендуется располагать антенну под стеклами с электро-обогревом т.к. нити обогрева блокируют/искажают прохождение сигналов ГЛОНАСС/GPS.

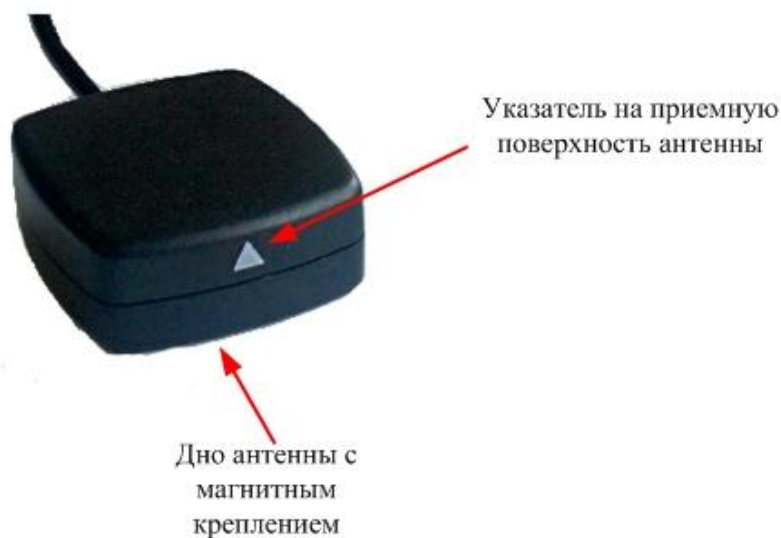


Рисунок 4.6 (а) Внешняя ГНСС (ГЛОНАСС/GPS) антенна



Рисунок 4.6 (б) Внешняя ГНСС (ГЛОНАСС/GPS) антенна

Допустимо крепление антенны к металлическим элементам с помощью магнитного крепления, находящегося на дне. Также допустимо крепление с помощью скотча. Перед креплением с помощью скотча поверхность антенны и поверхность места крепления необходимо обезжирить с помощью салфетки, входящей в комплект антенны.

Расположение антенны вне салона транспортных средств (на крыше кабины и пр.) допускается в местах, обеспечивающих защиту от механического повреждения или обрыва антенны (при соприкосновении с нависающими ветвями деревьев и пр.).

Выполните подключение разъема кабеля антенны к соответствующему разъему устройства. Вилку разъема вводить в розетку до защелкивания удерживающего механизма.

4.5 Подключение цепей питания.

Широкий диапазон входного напряжения (от 8 до 40 В) терминала FORT-114 позволяет использовать его в транспортных средствах с номинальным напряжением как 12 В, так и 24 В. Подключение цепей питания терминала FORT-114 к аккумуляторной батарее транспортного средства следует проводить по схеме, представленной на рисунке

ниже. Предохранитель, поставляемый в комплекте с терминалом, рекомендуется подключать в цепь максимально близко к источнику тока.

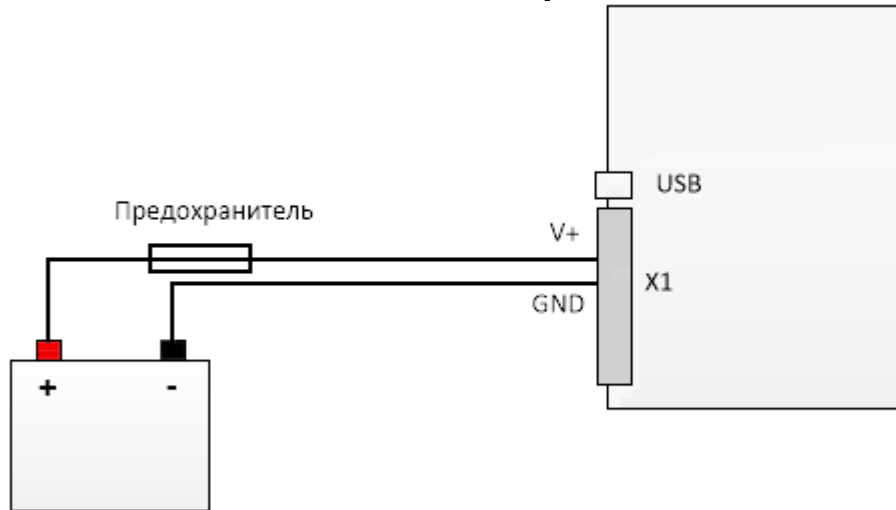


Рисунок 4.7

4.6 Питание от интерфейса USB

При подключении терминала к ПК через интерфейс USB, без подключенного внешнего питания, и без установленной и заряженной АКБ, терминал включится в режиме конфигурирования. В этом режиме приложением «Конфигуратор» возможно считать/записать настройки терминала. Беспроводные интерфейсы GSM/Bluetooth/WiFi при этом остаются выключенными, и передача данных не производится. Заряд разряженной АКБ, в случае ее установки, при питании только от интерфейса USB также не производится.

4.7 Подключение контактов от замка зажигания.

Для контроля фактов включения двигателя терминал FORT-114 подключается к цепям зажигания транспортного средства. Подключение следует проводить согласно схеме на рисунке 4.8.

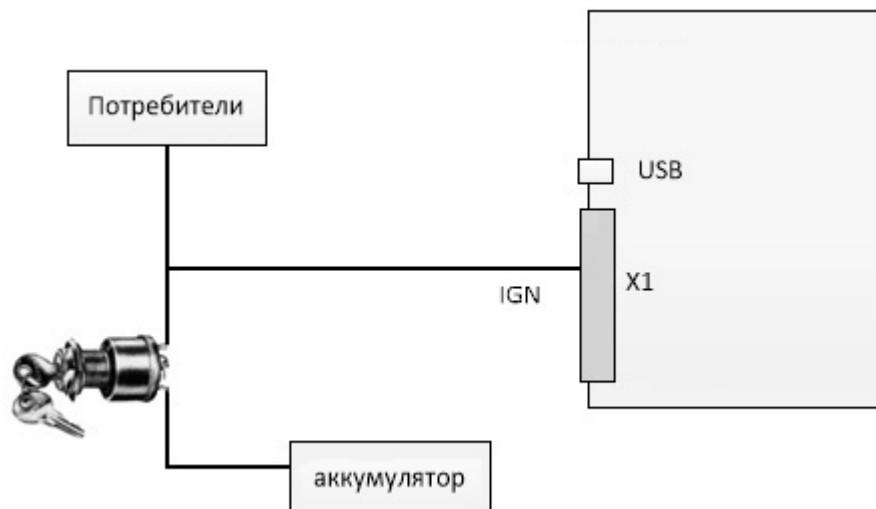


Рисунок 4.8

4.8 Подключение аналоговых входов.

Терминал FORT-114 оснащен двумя аналоговыми входами для измерения напряжения. Первый вход А1 измеряет напряжение в диапазоне 0-15 В, второй - А2 в диапазоне 0-30 В. К данным входам могут подключаться любые датчики с соответствующим выходом:

- датчики уровня топлива;
- датчики нагрузки на ось ТС;
- датчики температуры;
- и т.д.

Схема подключения датчиков, не имеющих собственного питания, к аналоговым входам (например, высокоомных датчиков температуры) показана на рисунке 4.9.

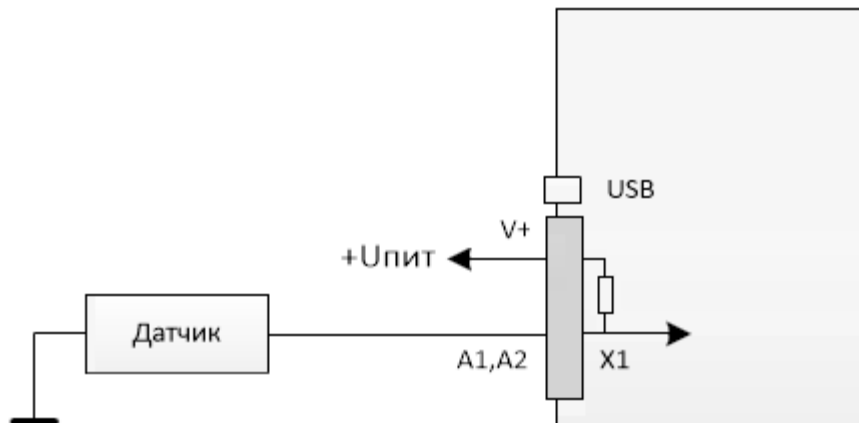


Рисунок 4.9

В данном случае изменение напряжения на датчике будет фиксироваться относительно внутреннего стабилизированного опорного напряжения в терминале +6 В.

Любой из аналоговых входов может также использоваться для подключения дискретных (цифровых) датчиков по аналогичной схеме. Для чего после подключения в конфигурации устройства необходимо задать пороги перехода значения из 0 в 1 и обратно.

Для подключения аналоговых датчиков, имеющих внешнее питание (например, штатного датчика уровня топлива) необходимо использовать схему, приведенную на рисунке 4.10.

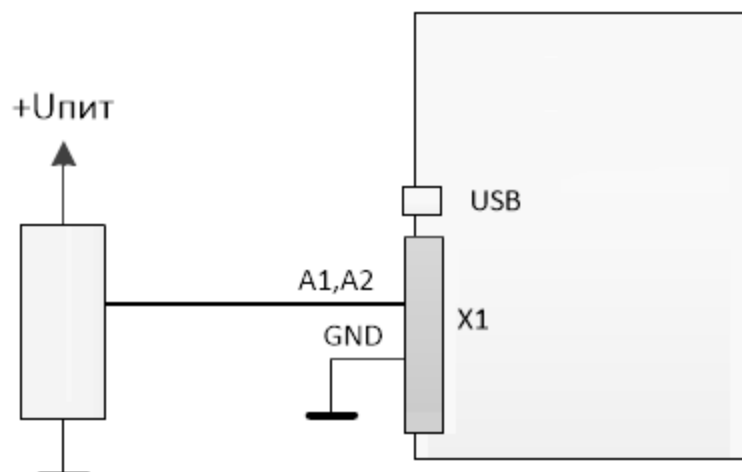


Рисунок 4.10

В данном случае изменение напряжения будет фиксировать относительно питающего напряжения датчика. Для корректной работы схемы «земля» терминала и «земля» питающих цепей датчика должны быть объединены.

4.9 Подключение цифровых входов.

Терминал FORT-114 имеет 4 цифровых входа для подключения дискретных датчиков, таких как различные кнопки, датчики состояния дверей и пр.

Каждый из цифровых входов может работать в режиме подсчета импульсов (обрабатываются сигналы с частотой до 100 Гц (на входах D3,D4) до 1 кГц (на входах D5,D6)). Функция подсчета импульсов позволяет подключать к терминалу датчики расхода топлива, датчики оборотов двигателя и др. оборудование с импульсным выходом. Подключение дискретных датчиков (кнопок) или датчиков с импульсным выходом проводить согласно рисунку 4.11.

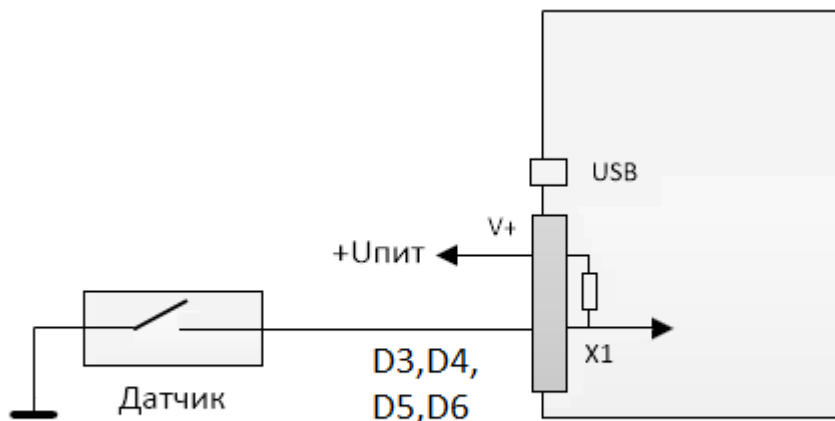


Рисунок 4.11

4.10 Подключение цифрового выхода

Терминал FORT-114 имеет 1 выход для управления исполнительными механизмами (контакт O1). Исполнительные устройства, потребляющие не более 1А, возможно подключать по следующей схеме:

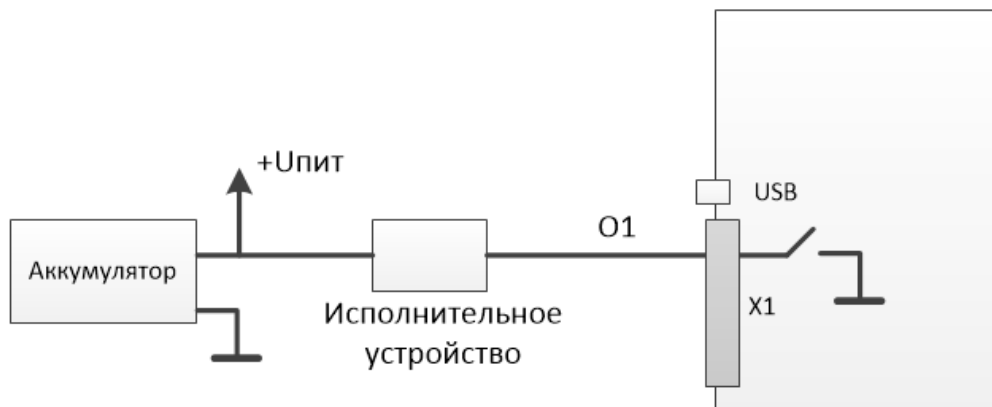


Рисунок 4.12

Подключение исполнительных устройств, потребление тока которых превышает 1А, следует проводить через реле, как это показано на рисунке 4.13. При этом выход терминала подключается к управляющим контактам реле, а исполнительное устройство к силовым.

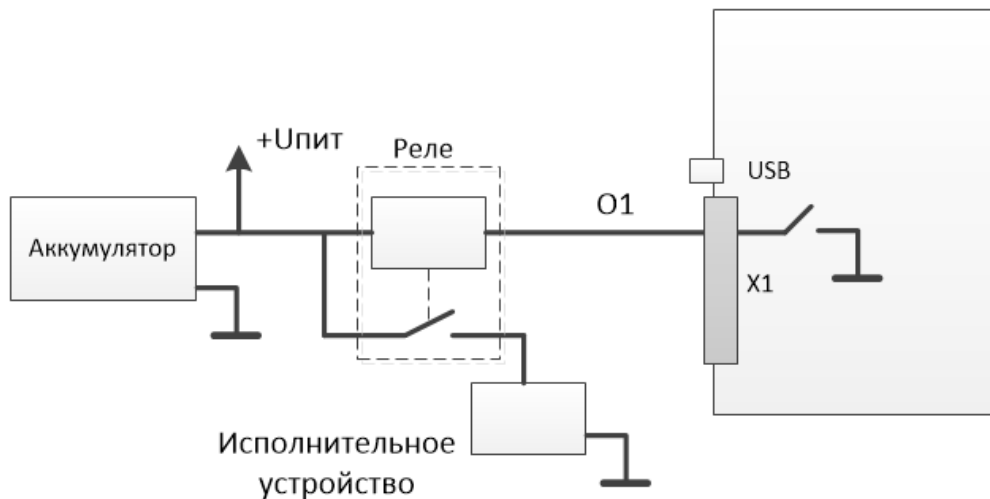


Рисунок 4.13

4.11 Подключение аудио-интерфейса

Для обеспечения возможности голосовой связи водителя с диспетчером и приема входящих голосовых вызовов из сети GSM выход аудиосигнала подключается к динамику с внутренним сопротивлением 8 Ом, а вход к электрретному микрофону. Вход от микрофона и выход аудиосигнала необходимо подключить согласно следующей схеме.

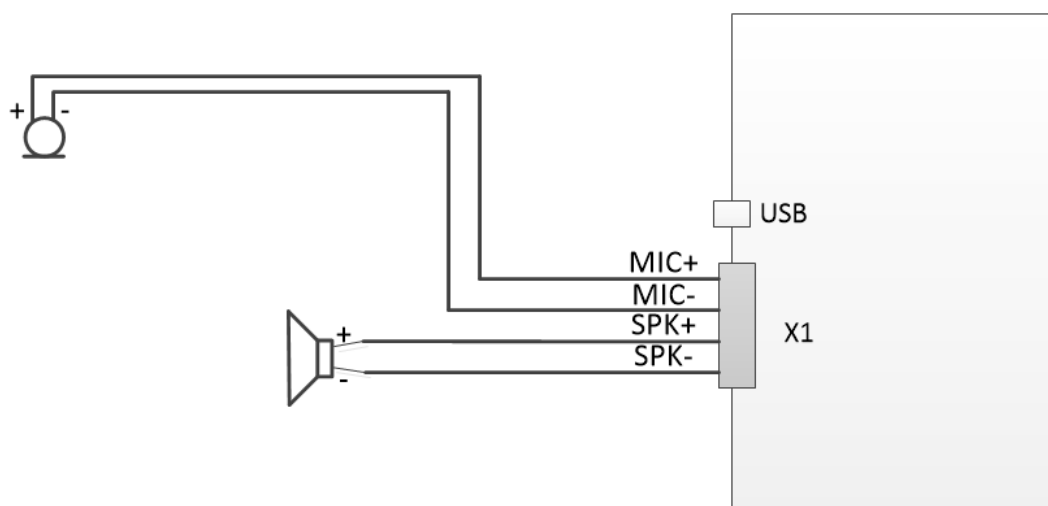


Рисунок 4.14

При установке динамиков и микрофонов должны учитываться следующие требования:

- лицевую панель динамика не должны заслонять другие элементы, препятствующие прохождению звуковых волн к водителю или пассажирам;
- место установки должно обеспечивать возможность жесткого крепления динамика к элементам транспортного средства;

- лицевая панель динамика по возможности не должна быть направлена на микрофон, минимальное расстояние между микрофоном и динамиком 0.5 м.

4.12 Подключение интерфейсов RS-485, CAN, 1-WIRE.

Подключение устройств с интерфейсами RS-485 и 1-WIRE к терминалу, а также подключение к CAN шине автомобиля проводите согласно следующей схеме и с учетом требований руководства по эксплуатации (монтажу) подключаемых устройств, также см. примечания ниже.

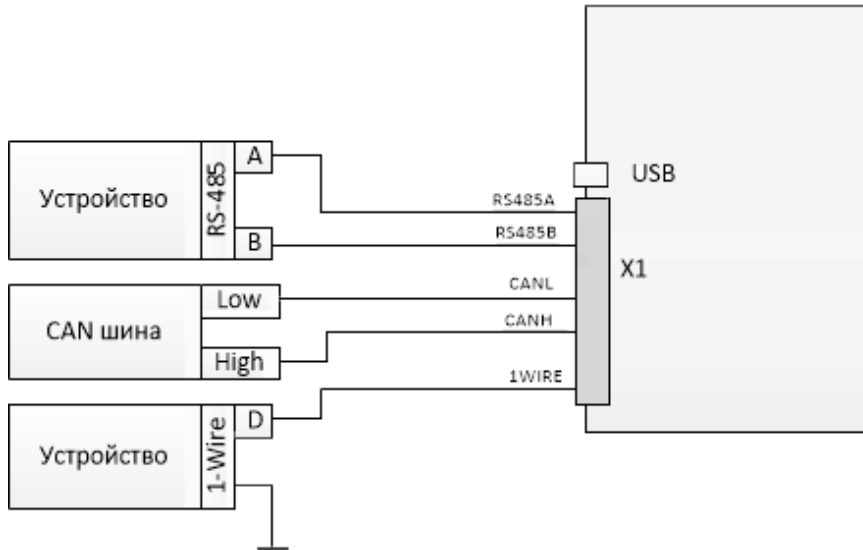


Рисунок 4.15

ПРИМЕЧАНИЕ - Если контакты устройства с интерфейсом RS-485 обозначены как «+» и «-», подключение необходимо вести по принципу «+» на «А», «-» на «В» (требуется свериться с документацией на устройство).

При подключении по интерфейсу RS-485 датчиков уровня топлива типа ОМНИКОМ LLS и ДУТ с аналогичным протоколом, необходимо сконфигурировать датчик, задав ему сетевой адрес (от 1 до 8) и настроив выдачу данных по запросу (не периодическую выдачу).

При необходимости подключения к терминалу множества устройств с интерфейсом RS-485, производите подключение по следующей схеме.

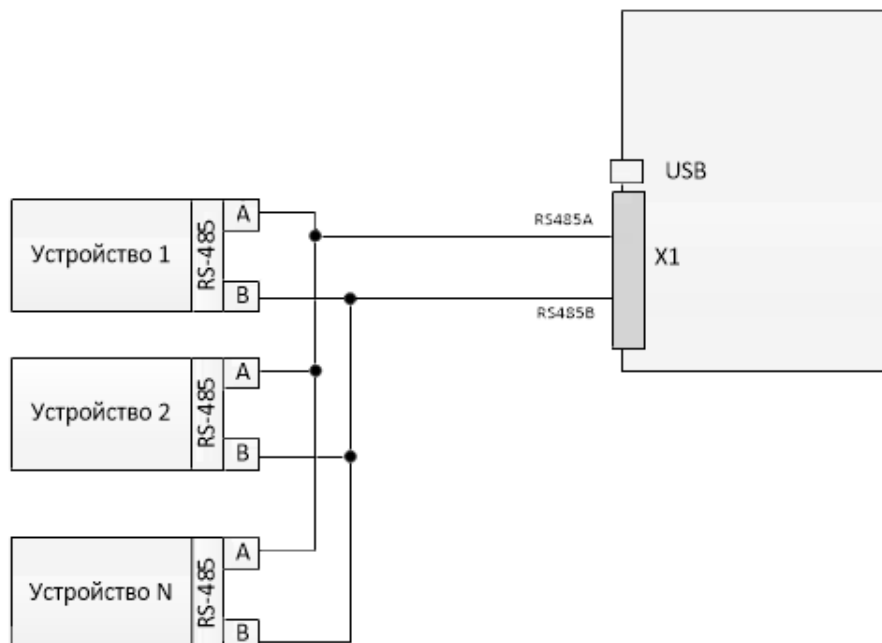


Рисунок 4.16

При необходимости подключения нескольких устройств по шине 1-WIRE (например, 2 датчика температуры или датчик температуры и ключ Dallas Touch-memory), подключите цифровой выход всех устройств к порту 1-WIRE терминала и подсоедините устройства к общему контакту заземления.

ВНИМАНИЕ: Устройства, подключаемые по шине 1-WIRE должны подключаться в режиме без внешнего питания (если такой режим предусмотрен для устройства).

ПРИМЕЧАНИЕ: К интерфейсу 1-WIRE не допускается подключение более одного устройства, не поддерживающего режим поиска по шине (например, MATRIX III RD-ALL).

4.13 Подключение дисплея водителя DV-1

К порту RS-485 терминала FORT-114 возможно подключение дисплея водителя DV-1 производства АПК-КОМ. Для корректной работы дисплея соответствующий режим работы должен быть выставлен для порта см. «Руководство по конфигурированию».

Имеется возможность посылки сообщения водителю с сервера по GPRS или через SMS (см. команду DV в данном руководстве). При прочтении сообщения водителем на сервер (по SMS) посылается соответствующее уведомление. Имеется возможность запросить текущее состояние транспортного средства (в работе, на стоянке, на погрузке и пр.) выставленное водителем в интерфейсе дисплея.

Подключение дисплея проводить согласно схеме ниже (см. Рисунок 4.17).

ВНИМАНИЕ! В некоторых партиях дисплеев водителей DV-1 произведенных АПК-КОМ, назначение контактов перепутано и RS485A терминала следует подключать на B дисплея, соответственно RS485B на A.

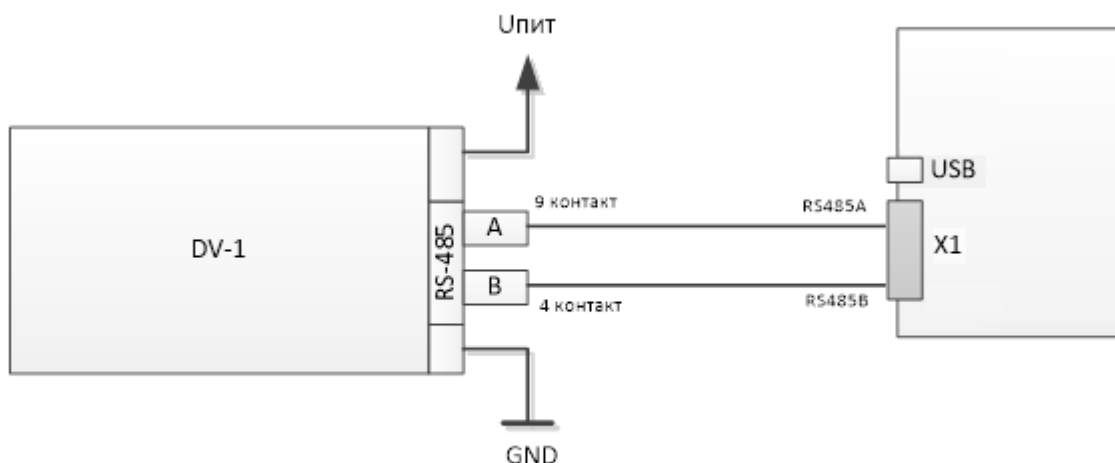


Рисунок 4.17

4.14 Подключение интерфейса RS-232

Подключение устройств с интерфейсами RS-232 терминала проводите согласно следующей схеме и с учетом требований руководства по эксплуатации (монтажу) подключаемого устройства.

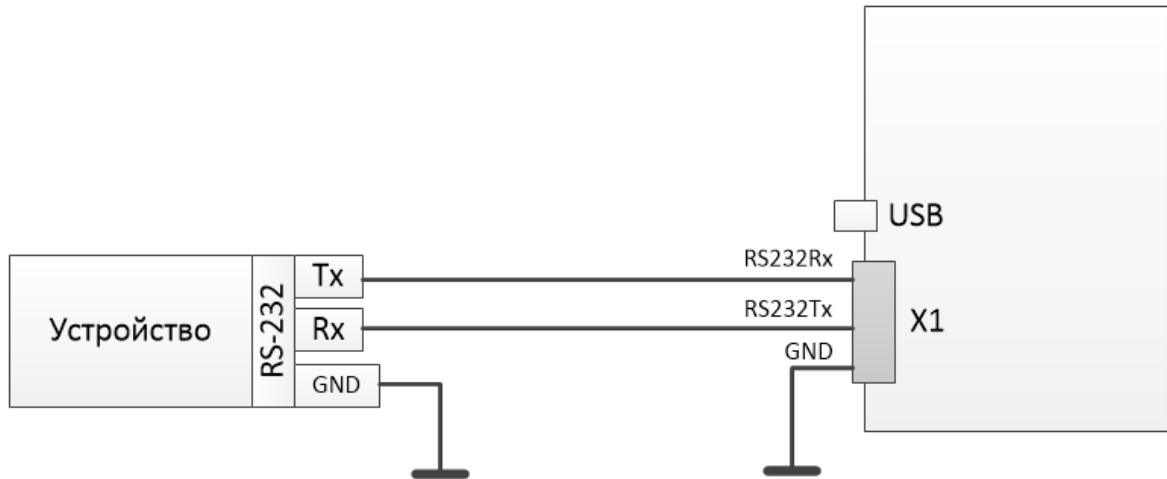


Рисунок 4.18

4.15 Подключение модуля CAN-LOG.

Модуль CAN-LOG позволяет осуществлять считывание данных с бортовой шины автомобиля, оснащенной CAN, но не поддерживающей стандарт J1939. В общей сложности CAN-LOG поддерживает работу более чем с 500 моделями ТС, подробный список поддерживаемых моделей и список считываемых параметров можно получить у производителя модуля. Модуль CAN-LOG имеет выходной интерфейс RS-232 через который и необходимо осуществлять его подключение к терминалу. Также существует возможность подключения CAN-LOG через интерфейс RS-485.



5 Эксплуатация терминала

5.1 Контроль текущего состояния терминалов серии FORT-114

Для контроля текущего состояния терминалы серии FORT-114 имеют три светодиодных индикатора, расположенных на его лицевой панели:

PWR (красный) – отображает состояние электропитания устройства

COM (зеленый/синий/голубой) – отображает состояние коммуникационных модулей устройства: GSM интерфейса, BLE интерфейса, Wi-Fi интерфейса

GNSS (оранжевый) – отображает состояние ГНСС (ГЛОНАСС/GPS) модуля

В нормальном режиме работы, когда подключено внешнее питание и встроенная АКБ исправна, красный индикатор PWR горит постоянно. В остальных случаях красный индикатор мигает последовательно с остальными индикаторами.

Все возможные режимы индикации описаны в Таблице 5.1. Время свечения каждого светодиода при мигании 0,5 сек, пауза 0,5 сек. Светодиоды отображают состояние устройства последовательно: сначала красный (если не горит постоянно), затем зеленый, затем синий, затем голубой (только для FORT-114WiFi), затем оранжевый.

Таблица 5.1

Число миганий светодиода	Состояние
PWR (красный)	
Не загорается	Устройство выключено или находится в режиме пониженного энергопотребления (спящий режим)
Постоянное свечение	Устройство активно, есть внешнее питание, встроенная АКБ подключена и исправна
1 раз	Нет внешнего питания, работа от внутренней АКБ
2 раза	Внешнее питание подключено, внутренняя АКБ не подключена или неисправна
3 раза	Нет внешнего питания, встроенная АКБ не исправна или ее состояние не определено
COM (GSM зеленый)	
Не загорается	GSM интерфейс выключен в настройках, или терминал выключен/в режиме пониженного энергопотребления
1 раз	Устройство зарегистрировано в домашней или роуминговой сети и идет передача данных как минимум на 1 сервер
2 раза	Устройство зарегистрировано в домашней или роуминговой сети, но нет передачи данных ни на один из серверов в течении более 5 минут (при настройке периода передачи до 2 мин.)
3 раза	Нет сигнала GSM сети, или устройство не может зарегистрироваться в сети (запрещено оператором) или GPRS услуга недоступна
4 раза	SIM карта не установлена или произошли иные ошибки при инициализации GSM/BLE модуля
5 раз	GSM/BLE модуль не отвечает на запросы
COM (BLE синий)	
Не загорается	Bluetooth 4.0 (BLE) интерфейс не настроен для работы или терминал выключен/в режиме пониженного энергопотребления
1 раз	BLE интерфейс инициализирован, есть соединение и передача данных хотя бы с одним BLE устройством



2 раза	BLE интерфейс инициализирован, нет соединения с другими BLE устройствами
COM (Wi-Fi голубой)	
Не загорается	Wi-Fi интерфейс не настроен для работы, или терминал выключен/в режиме пониженного энергопотребления
1 раз	Wi-Fi интерфейс инициализирован, есть подключение к Wi-Fi сети
2 раза	Wi-Fi интерфейс инициализирован, подключения к Wi-Fi сети нет
GNSS (оранжевый)	
Не загорается	ГЛОНАСС/GPS модуль выключен, или терминал в режиме пониженного энергопотребления
1 раз	ГЛОНАСС/GPS модуль успешно определяет координаты
2 раза	ГЛОНАСС/GPS модуль не может захватить спутники и рассчитать координаты (сигнал слабый или отсутствует)
3 раза	ГЛОНАСС/GPS модуль не может захватить спутники и рассчитать координаты (сигнал слабый или отсутствует) и системное время в устройстве не действительно
4 раза	ГЛОНАСС/GPS модуль не отвечает на запросы

5.2 Синхронизация времени по протоколу NTP

Все терминалы серии FORT-114 имеют часы реального времени, которые позволяют вести отсчет времени даже при пропадании GPS/ГЛОНАСС сигнала и невозможности синхронизации его от спутников. Однако, терминалы не имеют встроенной батарейки, поддерживающей работу часов реального времени (не путать с аккумуляторной батареей). Т.е. внутреннее время в этих терминалах будет сброшено при отключении внешнего питания и полного разряда резервной АКБ.

При появлении внешнего питания и запуска GPS/ГЛОНАСС модуля время во внутренних часах устройств автоматически синхронизируется как только GPS/ГЛОНАСС спутники будут захвачены. Обычно на захват спутников уходит порядка 30 секунд при полной видимости небосвода. Время захвата спутников и синхронизации внутренних часов будет больше, если устройство находится в сложных условиях приема (плотная застройка или нахождение ТС в гараже и т.п.). Для ускорения синхронизации времени в терминалах реализован протокол NTP, который обеспечивает синхронизацию с любым сервером времени, поддерживающим этот протокол. Синхронизация по протоколу NTP произойдет, как только удастся зарегистрироваться в сети оператора связи и установить GPRS соединение или подключиться к сети WIFI имеющей доступ в Интернет, и произвести обмен данными с сервером NTP.

По умолчанию, сразу после установки GPRS соединения или подключения к WIFI сети будет выполнена попытка синхронизации с пользовательским NTP сервером (см. подробнее в руководстве по конфигурированию). Если данный сервер недоступен попытка синхронизации времени будет осуществлена с сервером «ntp1.vniiftri.ru».

При наличии GPRS соединения/подключения к WIFI сети так же осуществляются периодические запросы времени по протоколу NTP.

5.3 Использование двух SIM-карт

Терминалы серии FORT-114 имеют два слота для установки nanoSIM карт. В устройствах реализован следующий алгоритм их переключения и взаимодействия с операторами связи: по умолчанию обмен данными с серверами осуществляется через SIM-карту, установленную в слот №1. Если в течении 10 минут не удастся получить корректный

ответ ни от одного из настроенных серверов, происходит переключения на SIM-карту, установленную в резервном слоте №2. При успешном подключении к серверам передача продолжится через SIM-карту №2 до тех пор, пока хотя бы один из серверов отвечает на запросы через текущего оператора связи, или пока устройство не будет перезагружено.

При этом обработка входящих SMS сообщений производится одновременно от операторов обеих SIM-карт. Ответ на SMS сообщение будет отправлен с той SIM-карты, на которую поступил запрос. Обработка входящих звонков происходит при их поступлении на любую из SIM-карт. Исходящий голосовой вызов будет производиться только через активную в данный момент SIM-карту.

5.4 Удаленное управление терминалом

Имеется возможность удаленного управления устройством посредством передачи на него SMS сообщений (или через GPRS канал, см. ниже). Сообщения должны быть переданы с телефона, номер которого зарегистрирован в конфигурации терминала как разрешенный (подробно об этом читайте в документе «Руководстве по конфигурированию»). Если телефонная книга терминала пуста, SMS сообщение можно передать с любого телефонного номера.

Все нижеперечисленные команды можно отправить из программного обеспечения FortMonitor х.х. через установленное с терминалом GPRS соединение. Однако, при этом из команд должны быть исключены символ # и пароль (FortMonitor автоматически подставляет их в команду из настроек объекта).

1. Перевод терминала в режим удаленного конфигурирования

Команда:	SERVICE=IP:PORT#пароль	SERVICE=212.33.235.243: 65519#1234
	SERVICE#пароль	SERVICE#1234
	Где: IP – IP адрес сервера, с которым необходимо установить соединение; PORT – TCP порт, с которым необходимо установить соединение; пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании Если IP:PORT не заданы, соединение будет произведено по последнему используемому адресу и номеру порта	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

2. Удаленная перезагрузка терминала

Команда:	RESET#пароль	RESET#1234
	ИЛИ	Или
	RESET=?#пароль – для получения статуса необходимости перезагрузки	RESET=?#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	NO RESET REQUIRED	нет необходимости перезагрузки или команда не установила соотв. признак



	RESET IS REQUIRED	Необходима перезагрузка для применения команды/конфигурации
	ERROR	ошибка при разборе команды

3. Активация/деактивация выхода терминала

Команда:	OUT=N:ON/OFF#пароль	OUT=1:ON#1234
	Где N - номер выхода, который необходимо активировать или деактивировать (счет начинается с 1). ON/OFF – передается одно из значений: ON – активировать выход, OFF – деактивировать выход; пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

4. Запрос текущих координат терминала

Команда:	COORDS#пароль	. COORDS#1234
	Где: пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	COORDS: NOT VALID	текущие координаты не валидны, и нет принятых ранее валидных координат
	COORDS: lat=58.123456 lon=56.123456 URL: http://maps.google.ru/maps?q=58.123456+56.123456&hl=ru	текущие координаты валидны
	COORDS: NOT VALID! LAST VALID: lat=58.123456 lon=56.123456 URL: http://maps.google.ru/maps?q=58.123456+56.123456&hl=ru	текущие координаты не валидны и есть принятые ранее валидные координаты
	ERROR	ошибка при разборе команды
	Где: lat/lon - широта и долгота, в-десятых, долях градусов URL - ссылка на карту Google, показывающая местоположение	

5. Запрос времени работы терминала с последней перезагрузки

Команда:	RUNTIME#пароль	RUNTIME#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	RUNTIME: X days, Y hours, Z mins	Время работы с последней перезагрузки в днях-часах-минутах
	ERROR	ошибка при разборе команды

6. Запрос состояния питания и линии зажигания

Команда:	POWER#пароль	POWER#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	EXT XX.X V, INT Y.Y V, IGN=ON/OFF	
	ERROR	ошибка при разборе команды
	Где EXT - напряжение внешнего питания (Вольт), IGN - состояние линии зажигания (ON – включено, OFF-выключено)	

7. Запрос состояния сигналов на входах терминала



Команда:	IO#пароль	IO#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	IO: A1=1/0 (X.XV), A2=1/0 (Y.Y V), D3=1/0, D4=1/0, D5=1/0, D6=1 IGN=ON/OFF	
	ERROR	ошибка при разборе команды
	Где A1, A2 и D3...D6 – состояние сигнала на входах A1,A2 и D3..D6 соответственно (0-неактивно, 1-активно), для A1,A2 в скобках также указывается измеренное напряжение в Вольтах IGN - состояние линии зажигания (ON – включено, OFF-выключено)	

8. Конфигурирование серверов мониторинга

ВНИМАНИЕ! Команды ниже применяются только после перезагрузки устройства (выполнить ее можно командой RESET).

Команда:	SERVER=IP:PORT#пароль SERVER2=IP:PORT#пароль - для настройки серверов	SERVER=212.33.235.243: 65524#1234
	Или SERVER#пароль SERVER2#пароль - для запроса текущих настроек Формат ответа: «SERVER 1: server_url:server_port,[OFF FORT EGTS]»	
Где IP – IP адрес сервера мониторинга; PORT – TCP порт сервера мониторинга; пароль - пароль заданный устройству при конфигурировании Команда SERVER определяет настройки для первого сервера мониторинга, команда SERVER2 соответственно для второго сервера мониторинга		
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	SERVER 1: fm3test.fort.tel:65520,FORT	Ответ на запрос текущих настроек
	ERROR	ошибка при разборе команды

Команда:	SETSERVER= SNUM,ACTIV, PROT#пароль	SETSERVER=1,1,0#1234
	Где SNUM – номер сервера мониторинга (1-первый, 2-второй); ACTIV – действие с настройками (1-активировать в настройках передачу данных на сервер, 0 – деактивировать передачу данных) PROT – протокол по которому должна осуществляться передача данных на сервер (0 – в фирменном протоколе FORT, 1 – в протоколе EGTS)	



Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

9. Конфигурирование APN для передачи данных в сети оператора

ВНИМАНИЕ! Данная команда применится только после перезагрузки терминала (выполнить ее можно командой RESET).

Команда:	Для SIM карты 1: APN= APN:USER:PASS#пароль	Мегафон: APN=internet#1234 МТС:
	Для SIM карты 2: APN2= APN:USER:PASS#пароль	APN=internet.mts.ru:mts:mts#1234
	Где APN – имя точки доступа; USER – имя пользователя; PASS - пароль пользователя; если поля USER/PASS пустые, то они могут быть опущены пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

**10. Запрос информации о терминале**

Команда:	INFO# пароль	INFO#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	Fort114; IMEI: 355915111222333; HARDWARE: 01.00; SOFTWARE: 01.30; RUNTIME: 99 days, 23 hours, 59 minutes	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды
	Где: TERMINAL – имя терминала заданное ему при конфигурировании; IMEI – IMEI код терминала; HARDWARE – версия аппаратной платформы; SOFTWARE – версия встроенного программного обеспечения; RUNTIME - время работы терминала с момента последней перезагрузки в днях-часах-минутах	

11. Запрос баланса SIM-карты

ПРИМЕЧАНИЕ - Для использования данной команды в настройках терминала должен быть задан правильный USSD-код, для запроса баланса в сети использующегося оператора связи.

Команда:	BALANS# пароль	BALANS #1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	Баланс: 123.45 руб.	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды
	Ответ терминала на команду полностью дублирует ответ оператора связи на переданный USSD запрос.	

**12. Запрос состояния мониторинга**

Команда:	MONITORING# пароль или MON# пароль	MONITORING#1234 или MON#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	MONITORING: SERVER SSS.SSS.SSS.SSS/PPPP:Online; Use: GPRS/WiFi; GSM: HOME NET/ROAMING/DENIED/LOST, CSQ 18; GPS: valid/invalid Где: SSS.SSS.SSS.SSS и PPPP – IP адрес и порт сервера на который осуществляется (настроена) передача Online/Offline – текущее состояние соединения с сервером мониторинга Use – используемый канал передачи (GPRS или WiFi) GSM – состояние GSM сети (HOME NET – домашняя сеть, ROAMING – роуминг, DENIED – регистрация в GSM отклонена оператором, LOST – сеть GSM недоступна CSQ – уровень сигнала GSM сети в условных единицах (от 0 до 32) GPS – состояние GPS/ГЛОНАСС приемника (valid – координаты определены успешно, invalid – нет сигнала, координаты не определены) WIFI: ON/OFF (включен или выключен в конфигурации); REG (SSID=OFFICE): OK (зарегистрирован- имя сети); RSSI: уровень сигнала в дБм;	команда обработана
	ERROR	ошибка при разборе команды

13. Запрос времени последнего вскрытия

Команда:	LASTOPEN# пароль	LASTOPEN#1234
	Где пароль - пароль заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	LAST OPEN (UTC+0): 01.01.1970 00:00:00	команда обработана
	ERROR	ошибка при разборе команды
Если время последнего вскрытия равно 01.01.1970 00:00:00, то терминал ни разу не вскрывался, или при вскрытии время было невалидно. ВНИМАНИЕ: Факт вскрытия будет зафиксирован только если в момент вскрытия корпуса имеется внешнее питание или подключена не разряженная встроенная АКБ.		

14. Стирание списка всех обслуживаемых 1-Wire датчиков температуры

Команда очищает список (адреса) всех используемых и обрабатываемых в данный момент 1-Wire датчиков температуры. Список заполнится автоматически при

следующей передаче данных от датчиков, однако номера датчиков в списке могут не совпадать с ранее указанным.

Если в момент подачи команды не подключен ни один датчик температуры, стирание списка не произойдет.

Команда:	TEMPSENS=FLUSH# пароль	TEMPSENS=FLUSH#1234
	Где пароль - пароль заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда выполнена
	ERROR	ошибка при разборе команды

15. Удаление из списка неактивных 1-Wire датчиков температуры

Команда удаляет из списка адреса неиспользуемых 1-Wire датчиков температуры (отключены от устройства). Команда позволяет подключить новый датчик на высвобождаемое место вышедшего ранее из строя датчика.

Команда:	TEMPSENS=FLUSH# пароль	TEMPSENS=FLUSH#1234
	Где пароль - пароль заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда выполнена
	ERROR	ошибка при разборе команды

16. Сброс значения счетчиков в том числе хранимых в энергонезависимой памяти

Команда:	CNTRSCLR# пароль	CNTRSCLR #1234
	Где пароль - пароль заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда выполнена
	ERROR	ошибка при разборе команды

17. Обновление прошивки терминала с HTTP сервера.

По данной команде терминал автоматически скачает новую прошивку с указанного HTTP сервера и обновится. Загрузка прошивки будет идти параллельно с выполнением всех других операций терминала по передаче данных на сервер мониторинга и пр. Загрузка может прекращаться в момент перевода терминала в спящий режим на стоянке (если это указано в конфигурации) или выключении терминала, но возобновляется сразу после перехода терминала в активный режим.

Время загрузки прошивки зависит от доступности GSM сети и ее пропускной способности, а также объема других данных необходимых для передачи-приема терминалом (например, взаимодействие с сервером мониторинга). Среднее время обновления прошивки – 1 час.

Для ускорения загрузки по HTTP, есть возможность включения TURBO режима. TURBO режим отдает приоритет загрузке прошивки, передача данных на сервер может

работать медленнее на время загрузки файла прошивки. В среднем, в TURBO режиме скорость загрузки прошивки быстрее в 2 раза.

Примечание - скорость загрузки прошивки может зависеть от уровня сигнала GSM сети и тарифа оператора.

Последние версии прошивки могут быть скачаны с сайта компании «Форт-Телеком», посвященного данному продукту.

Перед обновлением файлы с новой версией прошивки должны быть загружены на HTTP сервер и иметь прямой URL для доступа (сервер должен поддерживать протокол HTTP 1.1 с возможностью докачки файлов, длина URL не должна превышать 63 символа). Формат имени файлов прошивки терминалов FORT-114 для обновления по HTTP - fort114_hX.XX.fw, где X.XX номер аппаратной версии терминала. Загрузите на HTTP сервер файлы всех доступные аппаратных версий (все файлы *.fw новой версии), терминал при обновлении сам выберет файл с нужной ему аппаратной версией. Ни в коем случае не переименовывайте имена файлов при загрузке их на HTTP сервер, терминал сам формирует URL доступа к файлу исходя из переданного пути к каталогу, аппаратной версии и предустановленного имени.

Вы всегда можете дать команду терминалу на обновление до последней официальной версии ПО с сайта компании «Форт-Телеком» (Внимание! Соблюдайте регистр при вводе) - FIRMWARE=fort.tel/fw/114#**пароль** (ссылка для терминалов FORT-114).

Команда:	FIRMWARE= URL # пароль FIRMWARE# пароль	FIRMWARE=fort.tel/fw/114#1234 FIRMWARE#1234
	Где URL – адрес каталога с прошивками на сервере в глобальной или локальной (при обновлении по wifi) сети. Может использоваться формат команды без URL если в конфигурации терминала задан параметр «URL каталога ПО» (см. соответствующее руководство). При передаче URL в команде этот параметр конфигурации перезапишется на новое значение. ВНИМАНИЕ: Некоторые HTTP сервера (например, Apache) чувствительны к регистру при задании URL. пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	HTTP: DOWNLOAD COMPLETE!	загрузка успешно завершена
	FIRMWARE: HTTP DOWNLOAD STATE=FINISHED; ERROR CODE= код ошибки (текст ошибки)	Возникла ошибка при загрузке прошивки (код и текст приводятся)

Включение TURBO режима загрузки прошивки по HTTP:

Команда:	FIRMWARE=TURBO:<Статус TURBO режима>#пароль	FIRMWARE=TURBO:ON#1234 FIRMWARE=TURBO:OFF#1234
	Где Статус TURBO режима – ON - включить TURBO режим, OFF - выключить TURBO режим. пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению

18. Запрос состояния обновления прошивки терминала с HTTP сервера.

Команда:	FIRMWARE=?#пароль	FIRMWARE=?#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	FIRMWARE: HTTP DOWNLOAD STATE=IDLE	Загрузка не активна (команд на обновление прошивки еще не поступало)
	FIRMWARE: HTTP DOWNLOAD STATE=FINISHED; DOWNLOAD COMPLETE;	загрузка успешно завершена
	HTTP: ERROR HTTP код ошибки и ее текст	Возникла ошибка при загрузке прошивки (код и текст приводятся)
	FIRMWARE: HTTP DOWNLOAD STATE=ACTIVE (XXXXX/YYYYY bytes); LAST ERROR CODE=код состояния или ошибки (текст)	загрузка активна в текущий момент (указывается прогресс загрузки в байтах от всего размера файла, код и текст последнего ответа сервера)

19. Состояние Wi-Fi сети (для терминала FORT-114WiFi)

Команда:	WIFI#пароль	WIFI#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	WIFI: WIFI: ON; REG (SSID=WIFINET): OK; RSSI: - 52;	Текущее состояние подключения к WiFi сети: состояние WiFi интерфейса (включен/выключен), наличие/отсутствие регистрации в сети, имя сети, уровень сигнала
	ERROR	ошибка при разборе команды

20. Состояние «черного ящика»

Команда:	ВВ#пароль	ВВ#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	ВВ: Ready=1; Counters (bytes): all=20242 (1=3003, 2=20242), write=56650, read=92042, erase=89733, inc.=0, rej.=0 (0)	Текущее состояние «черного ящика»: Ready=1 – состояние инициализации Counters (bytes) – счетчики «черного ящика» all=20242 – всего данных в «черном ящике» считая по 2м серверам одновременно; 1=3003 – состояние «черного ящика» для сервера 1 (при его использовании в конфигурации); 2=20242 - состояние «черного ящика» для сервера 2 (при его использовании в конфигурации); write=56650 – число байт записанных в «черный ящик» с момента старта терминала; read=92042 - число байт прочитанных из «черного ящика» с момента старта терминала; erase=89733 - число байт стертых из «черного ящика» с момента старта терминала; inc.=0, rej.=0 – счетчики некорректных данных в «черном ящике»
	ERROR	ошибка при разборе команды

21. Состояние SIM карт терминала

Команда:	SIM#пароль	SIM#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	Current SIM=1; SIM1=1; SIM2=0; IMSI: 123456789012345	Current SIM=1 – используемая в данный момент SIM карта терминала; SIM1/SIM2 =0/1 – состояние SIM карт в слотах. 0 – SIM карта не установлена, 1 – установлена; IMSI – IMSI номер текущей SIM карты
	ERROR	ошибка при разборе команды

22. Состояние AlgorithmiX Lite

Команда:	ALGXSTATE# пароль (запрос текущего состояния AlgorithmiX Lite) или ALGXSTATE=2# пароль (установка состояния AlgorithmiX Lite)	ALGXSTATE#1234 или ALGXSTATE=2#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	Ответ на команду ALGXSTATE# пароль ALGX STATE: 1	Текущее состояние AlgorithmiX Lite
	Ответ на команду установки состояния AlgorithmiX Lite: ОК	
	ERROR	ошибка при разборе команды

23. Калибровка терминала для функции «Стиль вождения»

Для корректной работы в терминале FORT-114 функции стиля вождения, терминал после установки в транспортное средство должен быть откалиброван. При калибровке местоположения терминала (записи терминалом своей ориентации в пространстве) необходимо, чтобы в конфигурации терминала была указана правильная ориентация и включена функция «Стиль вождения». Также необходимо чтобы было включено зажигание (для режима работы с зажиганием), а транспортное средство стояло неподвижно на ровной площадке. Калибровку возможно сделать через ПО «Конфигуратор» при непосредственном подключении к терминалу, или же возможно сделать удаленно с помощью описанной ниже команды.

Команда:	CALIBRATION# пароль	CALIBRATION#1234
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	ОК	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

Калибровка занимает до 10 сек. После этого необходимо перезагрузить терминал.

24. Настройка геозон

А) Создание круговой геозоны

Команда:	GEOADD=<номер геозоны>,<имя геозоны>,1,<широта центра геозоны>,<долгота центра геозоны>,<радиус в метрах>,<зарезервировано># пароль	GEOADD=46,test_geozone,1,58.006398,56.243305,100,0#1
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании номер геозоны – номер геозоны в списке (1..50) имя геозоны – имя геозоны (до 20 символов - англ. буквы, цифры, без пробелов) широта центра геозоны – широта центра круговой геозоны долгота центра геозоны – долгота центра круговой геозоны радиус геозоны – радиус круговой геозоны в метрах	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

Примечание - если геозона с таким же номером уже была в конфигурации, то ее параметры будут изменены на указанные в команде конфигурирования геозоны. После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

Б) Удаление круговой геозоны

Команда:	GEODEL=<номер геозоны># пароль	GEODEL=46#1
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании номер геозоны – номер геозоны в списке (1..50)	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.



25. Настройка стиля вождения

Команда:	<p>DRVSTYLE=<ускорение при разгоне в 0.1 м/с²>,<порог времени при разгоне в мс>,<ускорение при торможении в 0.1 м/с²>,<порог времени при торможении в мс>,<боковое ускорение в 0.1 м/с²>,<порог времени при боковом ускорении в мс>,<опция изменения знаков ускорений>#пароль</p> <p>ИЛИ</p> <p>DRVSTYLE#пароль для запроса текущих настроек</p>	<p>DRVSTYLE=3.1,150,2.9,200,2.5,180,OFF#1</p> <p>Или</p> <p>DRVSTYLE#1</p>
	<p>Где</p> <p>пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании</p> <p>ускорение при разгоне – ускорение для фиксации резкого ускорения в 0.1 м/с²</p> <p>порог времени при разгоне – мин. время действия ускорения выше порога, для фиксации факта резкого ускорения (мс)</p> <p>ускорение при торможении – ускорение для фиксации резкого торможения в 0.1 м/с²</p> <p>порог времени при торможении – мин. время действия ускорения выше порога, для фиксации факта резкого торможения (мс)</p> <p>боковое ускорение – ускорение для фиксации резкого бокового ускорения в 0.1 м/с²</p> <p>порог времени при боковом ускорении – мин. время действия ускорения выше порога, для фиксации факта резкого бокового ускорения (мс)</p> <p>опция изменения знаков ускорений – вкл/выкл опции изменения знаков ускорений/торможений: OFF – ускорение - отрицательное, торможение – положительное (состояние по умолчанию), ON – ускорение – положительное, торможение – отрицательное.</p>	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	DRVSTYLE=3.1,150,2.9,200,2.5,180,OFF	ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.



26. Настройка зуммера

Команда:	SOUND=номер_профиля#пароль (запрос текущего состояния профиля)	SOUND=1#1
	ИЛИ SOUND=<номер_профиля>, <длительность импульса>, <длительность паузы>, <число импульсов>, <состояние профиля>#пароль (установка параметров профиля)	SOUND=3,0.5,2,5,ON#1 SOUND=5,1,1,INF,ON#1 SOUND=ON#1 SOUND#1
ИЛИ	SOUND=ON/OFF#пароль (вкл/выкл функции зуммера)	
	SOUND#пароль (запрос состояния функции зуммера (вкл/выкл))	
Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании номер профиля – номер профиля зуммера (1..5) длительность импульса – длительность звучания в 0.1 с длительность паузы – длительность паузы после импульса в 0.1 с число импульсов – число повторений импульсов 1..20 или INF (бесконечное число импульсов) состояние профиля – состояние профиля вкл/выкл (ON/OFF)		
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

27. Запрос IMSI номера активной сим-карты

Команда:	IMSI#пароль	IMSI#1
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	<Номер IMSI>	Ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды



28. Запрос ICCID номера активной сим-карты

Команда:	ICCID#пароль	ICCID#1
	Где пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании номер геозоны – номер геозоны в списке (1..50)	
Ответ:	<Номер ICCID>	Ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды

29. Установка параметров датчика удара

Команда:	CRASH=<ускорение при продольном ударе в 0.1 м/с ² >, <порог времени при продольном ударе в мс>, <ускорение при поперечном ударе в 0.1 м/с ² >, <порог времени при поперечном ударе в мс>, <состояние функции контроля ударов>#пароль	CRASH=3.0,30,2.8,30,ON#1
	или CRASH#пароль для запроса текущих настроек	или CRASH#1
	<p>пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании</p> <p>ускорение при продольном ударе – мин. уровень ускорение для фиксации продольного удара в 0.1 м/с²</p> <p>порог времени при продольном ударе – мин. время действия ускорения выше порога, для фиксации факта продольного удара (мс)</p> <p>ускорение при поперечном ударе – мин. уровень ускорения для фиксации поперечного удара в 0.1 м/с²</p> <p>порог времени при поперечном ударе – мин. время действия ускорения выше порога, для фиксации факта поперечного удара (мс)</p> <p>состояние функции контроля ударов - состояние функции вкл/выкл (ON/OFF)</p> <p>Примечание: для корректной работы датчика удара необходимо чтобы мин. уровни ускорений продольного/поперечного ударов были выше 9.8 м/с² (1G).</p>	
Ответ:	OK	Ответ на команду
	CRASH=10,40,10,40,ON	Ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

**30. Активация/деактивация функции обучения настройкам стиля вождения**

Команда:	DRVSTYLETEACH=<состояние функции обучения>,<режим обучения>,<количество дней обучения>#пароль	DRVSTYLETEACH=ON#1 или DRVSTYLETEACH=OFF#1 или DRVSTYLETEACH=ON,FAST,INF#1 или DRVSTYLETEACH=ON,STD,5#1 или DRVSTYLETEACH#1
	или DRVSTYLETEACH#пароль для запроса текущих настроек	
<p>пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании</p> <p>состояние функции обучение – ON – функция включена, OFF – функция выключена</p> <p>режим обучения – FAST – быстрое обучение настройкам (настройки могут быть более грубыми), STD – стандартный алгоритм обучения настройкам (обучение может быть более длительным)</p> <p>количество дней обучения – (1..30,INF) число активных дней эксплуатации транспортного средства, через которое режим обучения автоматически отключится, или, при запросе состояния, число оставшихся дней обучения. При значении INF режим обучения не ограничен по времени.</p>		
Ответ:	OK	Ответ на команду
	DRVSTYLETEACH=ON,STD,5	Ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

31. Установка ориентации терминала

Команда:	ORIENTATION=<номер ориентации>#пароль	ORIENTATION=1#1 Или ORIENTATION#1
	ИЛИ ORIENTATION#пароль для запроса текущих настроек	
<p>пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании</p> <p>номер ориентации – номер необходимой ориентации терминала (соответствует номеру ориентации, выбранной на вкладке «Ориентация терминала» в Конфигураторе)</p>		
Ответ:	OK	Ответ на команду
	ORIENTATION=1,OK	Ответ на команду: Формат: ORIENTATION=<номер ориентации>,<состояние датчика ориентации> состояние датчика ориентации – OK – не обнаружено ошибок ориентации, ERROR - ошибка ориентации/калибровки
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

32. Чтение пользовательского примечания

Команда:	OPTTEXT#пароль	OPTTEXT#1
	для запроса примечания пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
	«FORT-114E, КАМАЗ, монтажник Сидоров А. 10.11.2022»	Ответ на команду
	ERROR	ошибка при разборе команды

Примечание: при запросе пользовательского примечания по смс, оно будет возвращаться с автоматической перекодировкой в транслит, и будет ограничено длиной в 140 символов.

33. Выбор используемых навигационных систем

Команда:	CONFNAV=<NAV1,NAV2,NAV3,NAV4>#пароль – для установки используемых навигационных систем	CONFNAV=GPS,GLO#1 Или CONFNAV#1
	ИЛИ CONFNAV #пароль - для запроса текущих настроек пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании NAV1..NAVx – символьный код используемой навигационной системы Варианты: GPS – система GPS GLO – система ГЛОНАСС GAL – система Galileo BD – система Beidou	
Ответ:	OK	Ответ на команду установки
	CONFNAV=GPS,GAL,BD,GLO	Ответ на команду запроса текущих настроек
	COMMAND FORMAT ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

34. Чтение и установка времени терминала

Команда:	TIME=<hh:mm:ss DD.MM.YY>#пароль – для установки времени, где: hh:mm:ss – часы:минуты:секунды DD.MM.YY – день.месяц.год (год в формате -2000) ИЛИ TIME#пароль - для запроса текущего времени	TIME=10:20:30 23.11.22#1 Или TIME#1
	пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	ОК	Ответ на команду установки времени
	Current UTC time: 10:20:30 23.11.22	Ответ на команду запроса времени
	TIME FORMAT ERROR	ошибка при разборе формата времени

Примечание: в терминале нужно устанавливать время UTC, без учета локального часового пояса

35. Состояние аккумуляторной батареи и режим сохранения

Команда:	BAT=savebat:[on off]#пароль – для включения/выключения режима сохранения АКБ ИЛИ BAT#пароль - для запроса текущего состояния АКБ	BAT=savebat:on#1 Или BAT#1
	Savebat – установка режима сохранения батареи On или off – возможные состояния режима сохранения батареи (включен/выключен) пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	ОК	Ответ на команду включения/выключения режима сохранения АКБ
	BAT: 3.64V, T=20 C, charge: ON (0,10), save battery: ON	Ответ на команду запроса состояния батареи

36. Команды AlgorithmiX

Команда:	ALGXCMD=[команда],[опциональный параметр]#пароль	ALGXCMD=start#1 Или ALGXCMD=start,1#1
	Команда – команда AlgorithmiX заданная в конфигурации (например: «start») Опциональный параметр – параметр команды, принимающий значения от 1 до 5 для использования в различных сценариях пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании	
Ответ:	OK	Ответ на команду

37. Включение/отключение транзита NMEA сообщений навигационного модуля в USB

Команда:	GNSSTRANSIT= команда # пароль	GNSSTRANSIT=ON#1234 или GNSSTRANSIT=OFF#1234
	Где ON/OFF – передается одно из значений: ON – включить транзит NMEA в USB, OFF – выключить транзит NMEA в USB; пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

Примечание: режим транзита NMEA сохраняется в энергонезависимую память, и автоматически применяется сразу после включения терминала. При включении режима транзита к терминалу нельзя будет подключиться локально конфигуратором, только удаленно. И выключить режим транзита можно будет только подав команду с сервера или по СМС. При включении данного режима, при подключении терминала к ПК по USB, в диспетчере устройств появится виртуальный COM порт. Данный COM порт можно использовать в том ПО, которое умеет принимать данные из COM портов. В этот порт будут передаваться NMEA сообщения от навигационного модуля.

38. Настройка режима подтверждения получения сообщений в шине CAN

Команда:	CANMODE=<статус>#пароль - для установки режима	CANMODE=ACTIVE#1234 CANMODE=PASSIVE#1234
	CANMODE#пароль - для запроса текущего состояния режима	Или CANMODE#1234



	Где <статус> – состояние режима: ACTIVE – включить подтверждение сообщений, PASSIVE – выключить подтверждение сообщений; пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	CANMODE=<статус>	ответ на команду запроса текущего состояния

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настройки.

39. Включение/отключение функции защиты от подмены времени

Команда:	TIMESYNC=[ON OFF]#пароль - для включения/отключения функции	TIMESYNC =ON#1234 TIMESYNC =OFF#1234
	Или TIMESYNC#пароль – для запроса текущего состояния	TIMESYNC#1234
	Где ON – включить функцию защиты от подмены времени, OFF – выключить функцию защиты от подмены времени; пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды
	TIMESYNC=[ON OFF]	текущее состояние функции

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

40. Установка времени проверки валидности GNSS времени

При старте терминала время проверяется на корректность в течении установленного таймаута (например, 10 минут). Если в течении этого времени не происходило случайного изменения времени от навигационных систем, то внутреннее время терминала синхронизируется с временем навигационных систем.

Команда:	TIMEFORCE=min#пароль - для указания таймаута проверки времени	TIMEFORCE=10#1234
	Или TIMEFORCE#пароль – для запроса текущей настройки	TIMEFORCE#1234



	Где min – число минут таймаута проверки времени, пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды
	TIMEFORCE=10	текущее состояние функции

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

41. Использование времени только спутниковой системы GLONASS

Команда:	GPSTIME=[GL ALL]#пароль - для указания используемых в функции установки времени навигационных систем	GPSTIME=GL#1234 GPSTIME=ALL#1234 GPSTIME#1234
	Или GPSTIME#пароль – для запроса текущей настройки	
	Где GL – только навигационная система GLONASS ALL – все доступные навигационные системы пароль – пароль, заданный терминалу при конфигурировании.	
Ответ:	OK	команда принята к исполнению
	ERROR	ошибка при разборе команды
	GPSTIME=GL	текущее состояние функции

После данной команды необходимо перезагрузить терминал для применения настроек.

6 Транспортирование и хранение

Терминал FORT-114 в упакованном виде устойчив к транспортированию при температуре окружающего воздуха от минус 40 °С до плюс 55 °С и относительной влажности воздуха 100% при температуре плюс 25 °С автомобильным транспортом, закрытым брезентом, в закрытых железнодорожных вагонах, трюмах речного транспорта, в герметизированных отсеках самолетов и вертолетов, согласно правилам, действующим на этих видах транспорта.

Терминал FORT-114 в упакованном виде устойчив к хранению в течение 12 месяцев (с момента отгрузки терминала FORT-114, включая срок транспортирования) в складских отапливаемых помещениях при температуре от плюс 5 °С до плюс 40 °С и среднегодовом значении относительной влажности 60% при температуре плюс 20 °С, верхнее значение влажности может достигать 80% при температуре плюс 25 °С.

7 Техническое обслуживание

Терминал FORT-114 не нуждается в периодическом техническом обслуживании.

8 Гарантии изготовителя

Изготовитель гарантирует соответствие качества терминала FORT-114 требованиям технических условий ТУ 26.51.20-1-80080065-2019

Гарантийный срок указан в паспорте на устройство FORT-114.

В течение гарантийного срока изготовитель производит безвозмездный ремонт или замену неисправного терминала FORT-114.

Гарантии на терминал FORT-114 не распространяются в случаях:

- наличия механических повреждений корпуса терминала, или внутренних его компонентов (платы, держателя SIM-карты и пр.);
- наличия на внутренних деталях следов воздействия влаги, любых агрессивных жидкостей;
- наличие повреждений, вызванных воздействием на цепи прибора электрических сигналов характеристики которых превышают допустимые для эксплуатации терминала пределы;
- наличие повреждений, вызванных воздействием на детали устройства высоких температур (более допустимых условий эксплуатации);
- нарушения правил транспортирования, хранения, эксплуатации, установленных в настоящем руководстве по эксплуатации;
- нарушения правил по монтажу терминала на транспортное средства, установленных в настоящем руководстве;

Адрес изготовителя:

Россия, 614077, г. Пермь, б-р. Гагарина, 65а, этаж 1, пом. 101

ООО «Форт-Телеком»

Список изменений документа:

Вер.	Дата	Изменения
1.1	29.04.2020	Внесены уточнения и дополнения в описание режимов индикации устройства
1.2	03.07.2020	Дополнен список поддерживаемых BLE датчиков, и уточнено количество поддерживаемых в конфигурации датчиков.
1.3	10.11.2020	Доработано описание технических характеристик терминала FORT-114WiFi
1.4	13.11.2020	Доработано описание индикации терминала FORT-114WiFi Добавлено описание команд: WIFI, BB, SIM, ALGXSTATE
1.5	13.11.2020	Доработано описание команды APN/APN2. Добавлено описание команды CALIBRATION. Доработан п.5.2 Синхронизация времени по протоколу NTP.
1.6	20.11.2020	Добавлены в список поддерживаемых датчиков/периферийных устройств: Мехатроникс Dominator BT, PressurePro, считыватель карт АвтоГРАФ-CardReader Добавлен раздел 4.5 Питание от интерфейса USB В раздел 3.5 добавлено описание функции гибкой настройки поведения терминала в конфигурации Изменены фотографии внешнего вида терминала на рисунке 3.1 (а/б/в).
1.7	18.02.2021	Добавлен раздел про установку и подключение внешней антенны ГНСС. Изменена нумерация рисунков.
1.8	15.02.2022	Добавлено описание функций: CAN сканер, GPS сканер, Bluetooth сканер, геозоны, пользовательские настройки навигации, функции фильтрации и сглаживания координат, зуммер. Добавлено описание СМС команд: настройки геозон, стиля вождения, зуммера, запроса IMSI/ICCID номеров активных сим-карт.
1.9	09.06.2022	Изменение юридического адреса изготовителя, уточнения в формулировке гарантий
1.10	07.12.2022	Дополнено описание функции: стиль вождения, выбор навигационных систем, альтернативные параметры навигации,



		<p>сохранение пользовательского примечания, локальное и удаленное изменение конфигурации, режим пониженного энергопотребления</p> <p>Дополнено описание команд: DRVSTYLE, DRVSTYLETEACH, ORIENTATION</p> <p>Добавлено описание команд: TIME, OPTTEXT, CONFNAV</p>
1.11	11.04.2024	<p>Дополнено описание функций: Функция пользовательских географических областей (геозон)</p> <p>Дополнено описание поддерживаемых BLE датчиков</p> <p>Добавлено описание функций:</p> <ul style="list-style-type: none">- контроль превышения скорости- функция сохранения аккумуляторной батареи <p>Добавлено описание команд: BAT, SERVER, SERVER2, ALGXCMD</p>
1.12	10.04.2025	<p>Доработано описание технических характеристик.</p> <p>Добавлено описание функции защиты от подмены времени.</p> <p>Добавлено описание команд: FIRMWARE, GNSSTRANSIT, CONFNAV, TIMESYNC, TIMEFORCE, GPSTIME</p>
1.13	11.04.2025	<p>Добавлено указание возможности работы с FORT WiFi Hub</p>
1.14	19.06.2025	<p>Доработано описание работы терминала FORT-114WiFi в сетях WiFi</p>
1.15	19.05.2025	<p>Доработано описание функций:</p> <ul style="list-style-type: none">- фильтрации координат- синхронизации времени по протоколу NTP <p>Добавлено описание функций:</p> <ul style="list-style-type: none">- получения данных о скорости по протоколу j1979- сбора идентификаторов WIFI точек доступа и базовых станций GSM